

# О СУЩЕСТВОВАНИИ ЗНАКОПЕРЕМЕННОГО РЕШЕНИЯ ЭЛЛИПТИЧЕСКИХ УРАВНЕНИЙ С ВЫПУКЛО-ВОГНУТЫМИ НЕЛИНЕЙНОСТЯМИ

В.Е. БОБКОВ

**Аннотация.** В ограниченной связной области  $\Omega \subset \mathbb{R}^N$ ,  $N \geq 1$  с гладкой границей  $\partial\Omega$  рассматривается задача Дирихле для эллиптического уравнения с выпукло-вогнутой нелинейностью

$$\begin{cases} -\Delta u = \lambda|u|^{q-2}u + |u|^{\gamma-2}u, & x \in \Omega \\ u|_{\partial\Omega} = 0, \end{cases}$$

где  $1 < q < 2 < \gamma < 2^*$ . В основном результате доказывается существование знакопеременного решения данного уравнения на нелокальном интервале  $\lambda \in (-\infty, \lambda_0^*)$ , где значение  $\lambda_0^*$  задается вариационным принципом нелинейного спектрального анализа по процедуре проективного расслоения.

**Ключевые слова:** знакопеременные решения, выпукло-вогнутая нелинейность, метод расслоений.

**Mathematics Subject Classification:** 35D30, 35J25, 35J20, 35J60.

## 1. ВВЕДЕНИЕ

Рассматривается краевая задача Дирихле

$$\begin{cases} -\Delta u = \lambda|u|^{q-2}u + |u|^{\gamma-2}u, & x \in \Omega, \\ u|_{\partial\Omega} = 0. \end{cases} \quad (\mathcal{D})$$

Здесь  $\Omega \subset \mathbb{R}^N$  — ограниченная связная область с гладкой границей  $\partial\Omega$ . При этом предполагается

$$1 < q < 2 < \gamma < 2^*, \quad \text{где } 2^* = \begin{cases} \frac{2N}{N-2} & \text{при } N > 2, \\ +\infty & \text{при } N \leq 2. \end{cases} \quad (1)$$

Основная цель данной работы — исследование вопроса о существовании знакопеременных решений (nodal solutions) задачи  $(\mathcal{D})$ . Уравнения такого типа возникают в различных областях физики, например, статистической механике, теории поля, нелинейной оптике и пр. (см. [1]). Также, решения задачи  $(\mathcal{D})$  могут рассматриваться (см. [2]) как стационарные решения соответствующей краевой задачи для нелинейного параболического уравнения

$$\begin{cases} u_t - \Delta u = \lambda|u|^{q-2}u + |u|^{\gamma-2}u, & (x, t) \in \Omega \times (0, T), \\ u = 0, & (x, t) \in \partial\Omega \times (0, T), \\ u(0, x) = u_0(x), & x \in \Omega. \end{cases}$$

Подобные задачи возникают в популяционной динамике (см. [1]).

---

V.E. BOBKOV, ON EXISTENCE OF NODAL SOLUTION OF ELLIPTIC EQUATIONS WITH CONVEX-CONCAVE NONLINEARITIES.

© Бобков В.Е. 2013.

Работа поддержана РФФИ (грант №13-01-00294-а).

Поступила 5 марта 2012 г.

Существованию положительных решений краевой задачи  $(\mathcal{D})$  посвящено большое число работ, см., например, [3], [4], [5], [6], [7]. При этом, например, в работе [5] показано существование положительных решений  $u_0$ , которые являются основными состояниями (ground state) соответствующего нелинейного уравнения Шредингера [8], т.е.

$$I_\lambda(u_0) \leq I_\lambda(v),$$

где  $v \in W \setminus \{0\}$  — любое решение задачи  $(\mathcal{D})$ , а  $I_\lambda$  — соответствующий функционал энергии (см. ниже).

В то же время, используя топологические методы Красносельского и Люстерника-Шнирельмана, в ряде работ ([3], [5], [9]) доказано существование бесконечного числа bound state-решений  $u_k$  задачи  $(\mathcal{D})$ , т.е. таких решений, что

$$I_\lambda(u_0) < I_\lambda(u_k).$$

Однако, этот результат не дает информации о структуре решений, и более того, поскольку примененные методы не конструктивны, то затруднительно использовать их в дальнейшем для численного нахождения и анализа таких решений. Отметим, что нахождение bound state-решений также важно с точки зрения приложений (см. [10]).

В последнее время возрос интерес к конструктивному нахождению bound state-решений нелинейных эллиптических уравнений с их последующим численным анализом, что отражается появлением достаточно большого числа публикаций по этой теме (см., например, [11], [12], [13]). В основном, эти результаты получены для уравнений коэрцитивного типа, где применимы прямые вариационные методы. Ситуация с более сложной нелинейностью, такой как выпукло-вогнутая, мало изучена. Применительно к задаче  $(\mathcal{D})$  основной трудностью является то, что соответствующий функционал энергии  $I_\lambda(u)$  не коэрцитивен и не ограничен снизу. Геометрия ветвей решений такого типа уравнений сложноструктурирована. В частности, как известно ([5]), уравнение  $(\mathcal{D})$  обладает кратными положительными решениями и бифуркациями типа точек поворота.

В данной работе развивается метод расслоений ([14, 15]) и спектральный анализ по методу расслоений ([16, 17]), применительно к многообразию знакопеременных решений.

Изложим наш основной результат.

Мы будем рассматривать *слабые решения* задачи  $(\mathcal{D})$ , т.е. функции  $u \in W \setminus \{0\}$ , такие что

$$\int_{\Omega} \nabla u \nabla \phi dx = \lambda \int_{\Omega} |u|^{q-2} u \phi dx + \int_{\Omega} |u|^{\gamma-2} u \phi dx, \quad \forall \phi \in W \setminus \{0\},$$

где  $W = W_0^{1,2}(\Omega)$  — стандартное соболевское пространство функций, являющееся замыканием  $C_0^\infty(\Omega)$  по норме

$$\|u\| = \left( \int_{\Omega} |\nabla u|^2 dx \right)^{1/2}.$$

Легко видеть, что слабые решения задачи  $(\mathcal{D})$  являются критическими точками функционала энергии  $I_\lambda$ :

$$I_\lambda(u) = \frac{1}{2}H(u) - \frac{\lambda}{q}G(u) - \frac{1}{\gamma}F(u), \quad (2)$$

где

$$H(u) = \int_{\Omega} |\nabla u|^2 dx, \quad G(u) = \int_{\Omega} |u|^q dx, \quad F(u) = \int_{\Omega} |u|^\gamma dx. \quad (3)$$

Наряду с  $I_\lambda$  будем рассматривать как в [5] следующий функционал  $\mathcal{L}_\lambda$  на  $W$ , заданный равенством

$$\mathcal{L}_\lambda(u) = H(u) - \lambda(q-1)G(u) - (\gamma-1)F(u),$$

и будем рассматривать следующее характеристическое значение, задаваемое по методу спектрального параметра ([5])

$$\lambda_0^* = \frac{q(\gamma - 2)}{\gamma(2 - q)} \left( \frac{\gamma(2 - q)}{2(\gamma - q)} \right)^{\frac{\gamma - q}{\gamma - 2}} \inf_{v \in W \setminus \{0\}} \left( \frac{H^{\frac{\gamma - q}{\gamma - 2}}(v)}{G(v)F^{\frac{2 - q}{\gamma - 2}}(v)} \right). \quad (4)$$

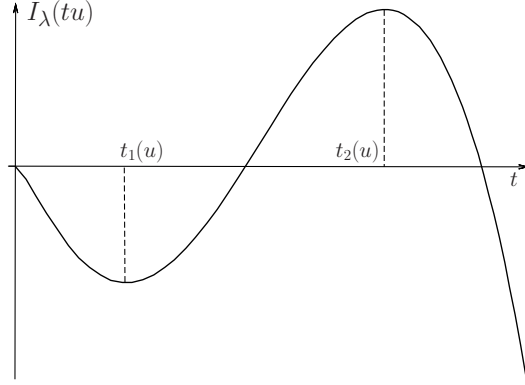


Рис. 1.

Отметим, что  $\mathcal{L}_\lambda(u)$  определяется (см. [14]) через расслоенный функционал  $\tilde{I}_\lambda(t, u) = I_\lambda(tu)$  (зависимость  $I_\lambda(tu)$  от  $t$  при  $\lambda > 0$  см. на рис. 1) по формуле

$$\mathcal{L}_\lambda(u) = \frac{\partial^2}{\partial t^2} I_\lambda(tu)|_{t=1}.$$

Далее всюду при рассмотрении функций  $I_\lambda(tu)$  и  $\mathcal{L}_\lambda(tu)$  относительно  $t$  будем считать, что  $t > 0$ .

Как известно, любое слабое решение задачи  $(\mathcal{D})$  лежит на многообразии Нехари, т.е. на множестве вида

$$\mathcal{N}_\lambda = \{u \in W \setminus \{0\} : \frac{\partial}{\partial t} I_\lambda(tu)|_{t=1} = H(u) - \lambda G(u) - F(u) = 0\}.$$

В [5] показано, используя метод расслоения, что если  $\lambda < \lambda_0^*$ , то многообразие Нехари состоит из двух непересекающихся компонент. В одной компоненте все слабые решения  $u$  задачи  $(\mathcal{D})$  удовлетворяют неравенству  $\mathcal{L}_\lambda(u) < 0$ , тогда как в другой компоненте  $\mathcal{L}_\lambda(u) > 0$ .

Пусть  $u \in W$ . Введем функции  $u_+ = \max\{u, 0\} \geq 0$ , и  $u_- = \min\{u, 0\} \leq 0$ . Тогда  $u = u_+ + u_-$ , и можно доказать, что  $u_+ \in W$  и  $u_- \in W$  (см. Теорему 2, доказательство см. в [18]). Решения  $u$ , для которых  $u_+ \neq 0$  и  $u_- \neq 0$ , будем называть *знакопеременными* (nodal solutions [19]). Соответственно, если  $u \neq 0$ , но  $u_+ \neq 0$  и  $u_- = 0$ , либо  $u_+ = 0$  и  $u_- \neq 0$ , то  $u$  будем называть *знакопостоянным* решением. Здесь и далее, для произвольного  $w \in W$ , будем считать, что  $w \neq 0$ , если  $\mu(\{x \in \Omega : w(x) \neq 0\}) \neq 0$ , где  $\mu$  — мера Лебега на  $\Omega$ .

Нашим основным результатом является следующая теорема.

**Теорема 1.** Пусть  $1 < q < 2 < \gamma < 2^*$ , и значение  $\lambda_0^*$  задается вариационной задачей (4). Тогда для любого  $\lambda \in (-\infty, \lambda_0^*)$  существует знакопеременное решение  $u_\lambda = u_\lambda^+ + u_\lambda^-$ , задачи  $(\mathcal{D})$ , такое что

$$u_\lambda \in \mathcal{N}_\lambda^1 = \{u \in \mathcal{N}_\lambda : u_+ \in \mathcal{N}_\lambda, \mathcal{L}_\lambda(u) < 0, \mathcal{L}_\lambda(u_+) < 0, \mathcal{L}_\lambda(u_-) < 0\}.$$

При этом  $u_\lambda$  является основным состоянием на множестве  $\mathcal{N}_\lambda^1$ , т.е.  $I_\lambda(u_\lambda) \leq I_\lambda(v)$ , для всех решений  $v \in \mathcal{N}_\lambda^1$ .

Статья организована следующим образом. В параграфе 2 приведены необходимые вспомогательные леммы, описывающие свойства функционала энергии  $I_\lambda$ , а также его критических точек, в зависимости от изменения параметра  $\lambda$ . В параграфе 3 доказывается основной результат работы — Теорема 1. Аппендикс содержит необходимые технические утверждения.

## 2. АНАЛИЗ ПО МЕТОДУ РАССЛОЕНИЙ

Для начала отметим, что вариационная задача, введенная выше равенством (4), может быть получена из следующей системы уравнений

$$\begin{cases} \frac{1}{2}t^2H(u) - \lambda\frac{1}{q}t^qG(u) - \frac{1}{\gamma}t^\gamma F(u) = 0, \\ tH(u) - \lambda t^{q-1}G(u) - t^{\gamma-1}F(u) = 0, \end{cases} \quad (5)$$

которая соответствует случаю, когда  $I_\lambda(tu) = 0$  и  $\frac{\partial}{\partial t}I_\lambda(tu) = 0$ , для произвольной функции  $u \in W \setminus \{0\}$ . Решая эту систему относительно  $\lambda = \lambda(u)$  и  $t = t(u)$ , получим

$$\begin{aligned} \lambda(u) &= \frac{q(\gamma-2)}{\gamma(2-q)} \left( \frac{\gamma(2-q)}{2(\gamma-q)} \right)^{\frac{\gamma-q}{\gamma-2}} \frac{H^{\frac{\gamma-q}{\gamma-2}}(u)}{G(u)F^{\frac{2-q}{\gamma-2}}(u)}, \\ t(u) &= \left( \frac{\gamma(2-q)}{2(\gamma-q)} \frac{H(u)}{F(u)} \right)^{1/(\gamma-2)}. \end{aligned} \quad (6)$$

Таким образом, следуя [5], из (6) получаем характеристическое значение

$$\lambda_0^* = \inf_{u \in W \setminus \{0\}} \lambda(u).$$

Заметим, что  $t(u) > 0$ , причем

$$\begin{aligned} \mathcal{L}_{\lambda(u)}(t(u)u) &= t(u)^2 \frac{\partial^2}{\partial t^2} I_\lambda(tu)|_{t=t(u)} \\ &= -t(u)^2 \frac{(2-q)(\gamma-q)}{2} H(u) < 0, \end{aligned}$$

т.е.  $t(u)$  — точка максимума  $I_{\lambda(u)}(tu)$  по  $t$ .

**Предложение 1.** Пусть  $1 < q < 2 < \gamma < 2^*$ ,  $u \in W \setminus \{0\}$ . Тогда существует такое  $\tilde{\lambda}(u) > 0$ , что

- 1) если  $\lambda > \tilde{\lambda}(u)$ , то функция  $I_\lambda(tu)$  относительно  $t$  не имеет точек экстремума;
- 2) при всех  $\lambda \in (0, \tilde{\lambda}(u))$  функция  $I_\lambda(tu)$  относительно  $t$  имеет ровно одну точку минимума  $t_1(u)$  и одну точку максимума  $t_2(u)$ , причем  $t_1(u) < t_2(u)$ ;
- 3) при  $\lambda \leq 0$  функция  $I_\lambda(tu)$  относительно  $t$  имеет лишь одну точку максимума  $t_3(u)$ .

*Доказательство.* Пусть  $u \in W \setminus \{0\}$ . Тогда, уравнение  $\frac{\partial}{\partial t}I_\lambda(tu) = 0$  имеет не более двух корней при  $t > 0$ . Действительно, т.к.  $1 < q < 2 < \gamma < 2^*$ , то из

$$\frac{\partial}{\partial t}I_\lambda(tu) = t^{q-1}(t^{2-q}H(u) - \lambda G(u) - t^{\gamma-q}F(u)) = 0$$

следует, что если  $t > 0$ , то корни уравнения  $\frac{\partial}{\partial t}I_\lambda(tu) = 0$  совпадут с корнями уравнения

$$\alpha_\lambda(t) = t^{\gamma-q}F(u) - t^{2-q}H(u) + \lambda G(u) = 0.$$

Найдем экстремумы функции  $\alpha_\lambda(t)$ :

$$\alpha'_\lambda(t) = t^{1-q}((\gamma-q)t^{\gamma-2}F(u) - (2-q)H(u)) = 0.$$

Отсюда, в силу того, что  $t > 0$ , получаем

$$(\gamma - q)t^{\gamma-2}F(u) - (2 - q)H(u) = 0.$$

Единственный корень этого уравнения

$$t = t(u) = \left( \frac{(2 - q)H(u)}{(\gamma - q)F(u)} \right)^{1/\gamma-2}.$$

Заметим, что если  $t \in (0, t(u))$ , то  $\alpha'_\lambda(t) < 0$ , а если  $t > t(u)$ , то  $\alpha'_\lambda(t) > 0$ , т.е.  $t(u)$  — точка минимума функции  $\alpha_\lambda(t)$ , являющаяся ее единственным экстремумом при  $t > 0$ . Из вида  $\alpha_\lambda(t)$  очевидно, что для произвольных  $\lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{R}$ , таких что  $\lambda_1 > \lambda_2$ , выполнено  $\alpha_{\lambda_1}(t) > \alpha_{\lambda_2}(t)$  для всех  $t > 0$ . Найдем значение  $\tilde{\lambda} = \tilde{\lambda}(u)$ , при котором минимум функции  $\alpha_{\tilde{\lambda}}(t)$  касается оси  $t$ :

$$\alpha_{\tilde{\lambda}}(t(u)) = \left( \frac{(2 - q)H(u)}{(\gamma - q)F(u)} \right)^{\frac{\gamma-q}{\gamma-2}} F(u) - \left( \frac{(2 - q)H(u)}{(\gamma - q)F(u)} \right)^{\frac{2-q}{\gamma-2}} H(u) + \tilde{\lambda}G = 0.$$

Отсюда получаем

$$\tilde{\lambda} = \frac{\gamma - 2}{2 - q} \left( \frac{2 - q}{\gamma - q} \right)^{\frac{\gamma-q}{\gamma-2}} \frac{H^{\frac{\gamma-q}{\gamma-2}}(u)}{G(u)F^{\frac{2-q}{\gamma-2}}(u)}. \quad (7)$$

Таким образом, если  $\lambda > \tilde{\lambda}$ , то  $\min_{t>0} \alpha_\lambda(t) > 0$ , т.е. уравнение  $\alpha_\lambda(t) = 0$  не имеет корней.

Следовательно, при  $\lambda > \tilde{\lambda}$  функция  $I_\lambda(tu)$  относительно  $t$  не имеет точек экстремума.

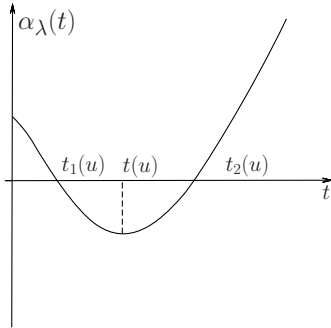


Рис. 2.

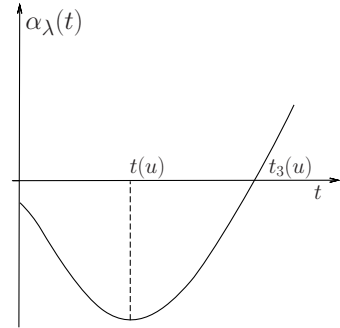


Рис. 3.

Пусть  $\lambda \in (0, \tilde{\lambda})$  (см. рис. 2). Тогда  $\alpha_\lambda(t) > 0$  при  $t \rightarrow 0$ , и  $\min_{t>0} \alpha_\lambda(t) < 0$ . Так как  $\alpha'_\lambda(t) < 0$  при  $t \in (0, t(u))$ , то существует единственное  $t_1(u) > 0$ , такое что  $\alpha_\lambda(t_1(u)) = 0$ . В то же время, так как  $\alpha'_\lambda(t) > 0$  при  $t > t(u)$  и  $\alpha_\lambda(t) \rightarrow +\infty$ , при  $t \rightarrow +\infty$ , то существует единственное  $t_2(u) > 0$ , такое что  $\alpha_\lambda(t_2(u)) = 0$ . Таким образом,  $t_1(u)$  и  $t_2(u)$  — корни уравнения  $\alpha_\lambda(t) = 0$ , при этом  $t_1(u) < t_2(u)$ . Более того, т.к.  $-\alpha'_\lambda(t)$  соответствует  $\frac{\partial^2}{\partial t^2} I_\lambda(tu)$ , то  $t_1(u)$  — точка минимума, а  $t_2(u)$  — точка максимума функции  $I_\lambda(tu)$  относительно  $t$  (см. рис. 1).

Пусть теперь  $\lambda \leq 0$  (см. рис. 3). Тогда  $\alpha_\lambda(t) \leq 0$  при  $t \rightarrow 0$ , и  $\min_{t>0} \alpha_\lambda(t) < 0$ . В силу монотонного убывания  $\alpha_\lambda(t)$  при  $t \in (0, t(u))$ , на этом промежутке  $\alpha_\lambda(t)$  не имеет корней. Аналогично, в силу монотонного возрастания  $\alpha_\lambda(t)$  при  $t > t(u)$  и того, что  $\alpha_\lambda(t) \rightarrow +\infty$ , при  $t \rightarrow +\infty$ , существует единственное  $t_3(u) > 0$ , такое что  $\alpha_\lambda(t_3(u)) = 0$ , т.е.  $t_3(u)$  — искомый корень, причем  $t_3(u)$  — точка максимума функции  $I_\lambda(tu)$  относительно  $t$ .  $\square$

**Замечание 1.** Несложно убедиться, что  $\tilde{\lambda} = \tilde{\lambda}(u)$ , определенная из (7), является решением системы

$$\begin{cases} tH(u) - \tilde{\lambda} t^{q-1}G(u) - t^{\gamma-1}F(u) = 0, \\ 2H(u) - \tilde{\lambda} q t^{q-2}G(u) - \gamma t^{\gamma-2}F(u) = 0, \end{cases} \quad (8)$$

которая возникает в случае  $\frac{\partial}{\partial t}I_{\tilde{\lambda}}(tu) = 0$ ,  $\frac{\partial^2}{\partial t^2}I_{\tilde{\lambda}}(tu) = 0$ .

Введем следующее характеристическое значение

$$\Lambda^* = \inf_{u \in W \setminus \{0\}} \tilde{\lambda}(u), \quad (9)$$

где  $\tilde{\lambda}(u)$  определено из (7).

**Предложение 2.** Пусть  $\lambda_0^*$  и  $\Lambda^*$  определены из вариационных задач (4) и (9) соответственно. Тогда  $\lambda_0^* < \Lambda^*$ .

*Доказательство.* Предположим, от противного, что  $\lambda_0^* \geq \Lambda^*$ . Сравнивая  $\lambda_0^*$  и  $\Lambda^*$ , последнее неравенство запишем в виде

$$\frac{q}{\gamma} \left( \frac{\gamma}{2} \right)^{\frac{\gamma-q}{\gamma-2}} \geq 1. \quad (10)$$

Пусть  $2 = \alpha q$ ,  $\gamma = 2\beta$ , где по условию леммы  $\alpha, \beta > 1$ . Тогда неравенство (10) можно записать в виде

$$\frac{1}{\alpha} \beta^{\frac{\alpha-1}{\alpha(\beta-1)}} \geq 1.$$

Логарифмируя обе части этого неравенства, получим

$$\frac{(\alpha-1) \ln \beta}{\alpha(\beta-1) \ln \alpha} \geq 1.$$

Для значений функции логарифма воспользуемся оценкой  $\frac{t-1}{t} \leq \ln t \leq t-1$ . Заметим, что так как  $\alpha, \beta > 1$ , то имеют место строгие неравенства  $\frac{\alpha-1}{\alpha} < \ln \alpha < \alpha-1$  и  $\frac{\beta-1}{\beta} < \ln \beta < \beta-1$ . Тогда

$$1 \leq \frac{(\alpha-1) \ln \beta}{\alpha(\beta-1) \ln \alpha} < 1,$$

т.е. получили противоречие. Таким образом,  $\lambda_0^* < \Lambda^*$ . □

Докажем следующее утверждение.

**Лемма 1.** Пусть  $1 < q < 2 < \gamma < 2^*$ ,  $\lambda < \Lambda^*$  и  $u \in \mathcal{N}_\lambda$ . Тогда:

1.  $\mathcal{L}_\lambda(u) \neq 0$ ,
2.  $I_\lambda(u) \rightarrow +\infty$  при  $\|u\| \rightarrow +\infty$ , т.е. функционал  $I_\lambda$  коэрцитивен на  $\mathcal{N}_\lambda$ .

*Доказательство.* Пусть  $1 < q < 2 < \gamma < 2^*$ ,  $\lambda < \Lambda^*$  и  $u \in \mathcal{N}_\lambda$ .

1) Предположим, от противного, что  $\mathcal{L}_\lambda(u) = 0$ . Тогда функция  $u$  удовлетворяет системе (8) при  $t = 1$  и  $\lambda = \tilde{\lambda}(u)$ , определяемым из (7). Но в этом случае  $\Lambda^* \leq \lambda = \tilde{\lambda}(u)$ , что противоречит условию. Следовательно,  $\mathcal{L}_\lambda(u) \neq 0$ .

2) Докажем теперь коэрцитивность функционала  $I_\lambda$  на  $\mathcal{N}_\lambda$ . Пусть  $u \in \mathcal{N}_\lambda$ , т.е. выполнено условие  $\frac{\partial}{\partial t}I_\lambda(tu)|_{t=1} = 0$ . Тогда функционал  $I_\lambda$  на  $\mathcal{N}_\lambda$  можно записать в виде

$$I_\lambda(u) = \frac{\gamma-2}{2\gamma} H(u) - \lambda \frac{\gamma-q}{\gamma q} G(u). \quad (11)$$

Отсюда, если  $\lambda > 0$ , то в силу теоремы вложения, имеем оценку

$$I_\lambda(u) > \frac{\gamma-2}{2\gamma} H(u) - \lambda \frac{\gamma-q}{\gamma q} C_q H(u)^{q/2},$$

где константа  $C_q = C_q(q, \gamma, \Omega) > 0$ .

Если  $\lambda \leq 0$ , то (11) оценим следующим образом

$$I_\lambda(u) \geq \frac{\gamma - 2}{2\gamma} H(u).$$

Тогда, в обоих случаях,  $I_\lambda(u) \rightarrow +\infty$  при  $H(u) = \|u\|^2 \rightarrow +\infty$ . Т.е. функционал  $I_\lambda$  коэрцитивен на  $\mathcal{N}_\lambda$ .  $\square$

**Следствие 1.** Пусть  $1 < q < 2 < \gamma < 2^*$  и  $\lambda < \Lambda^*$ . Если  $u \in W \setminus \{0\}$  такая, что  $u_+ \in \mathcal{N}_\lambda$  ( $u_- \in \mathcal{N}_\lambda$ ), то  $\mathcal{L}_\lambda(u_+) \neq 0$  ( $\mathcal{L}_\lambda(u_-) \neq 0$ ).

*Доказательство.* Пусть  $u \in W \setminus \{0\}$  и  $u_+ \in \mathcal{N}_\lambda$ . Обозначим  $\Omega_+ := \text{supp} u_+$ , тогда, очевидно,

$$u_+(x) = \begin{cases} u(x) & , \quad x \in \Omega_+ \\ 0 & \quad x \in \Omega \setminus \Omega_+. \end{cases}$$

Таким образом, для каждой пробной функции  $u \in W \setminus \{0\}$  минимизационной задачи (9), функция  $u_+ \in W$  так же является пробной для этой задачи, если  $u_+ \neq 0$ . Как известно, дополнительные ограничения, накладываемые на минимизационную задачу, не уменьшают точной нижней грани, поэтому

$$\Lambda^* = \Lambda_\Omega^* = \inf_{u \in W \setminus \{0\}} \tilde{\lambda}(u) \leq \inf_{\substack{u \in W \setminus \{0\}: \\ u(x)=0, x \in \Omega \setminus \Omega_+}} \tilde{\lambda}(u) = \Lambda_{\Omega_+}^*.$$

По условию,  $\lambda < \Lambda^*$ . Следовательно,  $\lambda < \Lambda^* \leq \Lambda_{\Omega_+}^*$ , и, в силу Леммы 1,  $\mathcal{L}_\lambda(u_+) \neq 0$ .  $\square$

**Замечание 2.** В силу Предложения 2, результаты Леммы 1 и ее следствия сохраняются при  $\lambda < \lambda_0^*$ .

В дальнейшем нам потребуются следующие свойства  $I_\lambda(u)$  на множестве Нехари.

**Лемма 2.** Пусть  $1 < q < 2 < \gamma < 2^*$  и  $\lambda < \lambda_0^*$ . Если  $u \in \mathcal{N}_\lambda$  и  $\mathcal{L}_\lambda(u) < 0$ , то

- 1)  $I_\lambda(u) > 0$ ,
- 2)  $t = 1$  является точкой глобального максимума функции  $I_\lambda(tu)$  по  $t$  при  $t > 0$ ,
- 3)  $\|u\| > \delta > 0$ , где  $\delta$  не зависит от  $u$ .

*Доказательство.* Пусть  $u \in \mathcal{N}_\lambda$ ,  $\mathcal{L}_\lambda(u) < 0$  и  $\lambda < \lambda_0^*$ .

- 1) Отметим, что  $\lambda < \lambda_0^* \leq \lambda(u)$ , где  $\lambda(u)$  определено равенством (6). Тогда

$$I_\lambda(u) = \frac{1}{2}H(u) - \frac{\lambda}{q}G(u) - \frac{1}{\gamma}F(u) > \frac{1}{2}H(u) - \frac{\lambda(u)}{q}G(u) - \frac{1}{\gamma}F(u) = 0.$$

- 2) В силу Предложения 1,  $t = 1$  является единственной точкой локального максимума функции  $I_\lambda(tu)$  по  $t$  при  $t > 0$ , и  $I_\lambda(u) > 0$ . При этом на границах области  $(0, +\infty)$  имеем

$$\begin{aligned} I_\lambda(tu) &\rightarrow 0 && \text{при } t \rightarrow 0, \\ I_\lambda(tu) &\rightarrow -\infty && \text{при } t \rightarrow +\infty. \end{aligned}$$

Следовательно,  $t = 1$  — точка глобального максимума  $I_\lambda(tu)$  по  $t$ .

- 3) Запишем условия  $\frac{\partial}{\partial t} I_\lambda(tu)|_{t=1} = 0$  и  $\frac{\partial^2}{\partial t^2} I_\lambda(tu)|_{t=1} < 0$  в виде системы

$$\begin{cases} H(u) - \lambda G(u) - F(u) = 0, \\ H(u) - \lambda(q-1)G(u) - (\gamma-1)F(u) < 0. \end{cases}$$

Выразим из первого уравнения  $\lambda G(u)$  и подставим в неравенство. Тогда, в силу теоремы вложения Соболева, получим следующую цепочку неравенств

$$\frac{2-q}{\gamma-q}H(u) < F(u) < C_\gamma H(u)^{\gamma/2}, \quad C_\gamma = C_\gamma(q, \gamma, \Omega) > 0.$$

Откуда следует, что

$$H(u) > \left( \frac{2-q}{(\gamma-q)C_\gamma} \right)^{\frac{2}{\gamma-2}} = \delta^2(q, \gamma, \Omega) = \delta^2 > 0.$$

Таким образом,  $\|u\| = H(u)^{1/2} > \delta > 0$ . □

**Замечание 3.** Очевидно, что результаты Леммы 2 сохраняются для  $u$ ,  $u_+$ ,  $u_-$ , если  $u \in \mathcal{N}_\lambda^1$ .

Отметим, что из Теоремы 2 (см. Аппендикс) следует, что если  $u \in W$ , то  $u_+ \in W$  и  $u_- \in W$ . Более того, для представления  $u = u_+ + u_-$  имеет место равенство

$$I_\lambda(u) = I_\lambda(u_+) + I_\lambda(u_-),$$

которое также следует из Теоремы 2. Из этого равенства легко вытекают следующие:

$$\frac{\partial}{\partial t} I_\lambda(tu) = \frac{\partial}{\partial t} I_\lambda(tu_+) + \frac{\partial}{\partial t} I_\lambda(tu_-), \quad (12)$$

$$\mathcal{L}_\lambda(u) = \mathcal{L}_\lambda(u_+) + \mathcal{L}_\lambda(u_-). \quad (13)$$

Покажем теперь, что при  $\lambda < \lambda_0^*$  множество  $\mathcal{N}_\lambda^1$  не пусто. Возьмем произвольную под-область  $\Omega_1 \subset \Omega$ , и функцию  $u_1 \in W \setminus \{0\}$ , такую что  $\text{supp} u_1 = \overline{\Omega}_1$ . Тогда, по Предложению 1, существует  $t_1(u_1) > 0$ , такое что  $\frac{\partial}{\partial t} I_\lambda(tu_1)|_{t=t_1(u_1)} = 0$  и  $\mathcal{L}_\lambda(t_1(u_1)u_1) < 0$ . Теперь выберем некоторую подобласть  $\Omega_2 \subset \Omega$ , такую что  $\Omega_1 \cap \Omega_2 = \emptyset$ , и функцию  $u_2 \in W \setminus \{0\}$ , такую что  $\text{supp} u_2 = \overline{\Omega}_2$ . Тогда существует такое  $t_2(u_2) > 0$ , что  $\frac{\partial}{\partial t} I_\lambda(tu_2)|_{t=t_2(u_2)} = 0$  и  $\mathcal{L}_\lambda(t_2(u_2)u_2) < 0$ . Обозначим  $v_+ = t_1(u_1)u_1$ ,  $v_- = -t_2(u_2)u_2$  и  $v = v_+ + v_-$ . Тогда

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial t} I_\lambda(tv)|_{t=1} &= \frac{\partial}{\partial t} I_\lambda(tv_+)|_{t=1} + \frac{\partial}{\partial t} I_\lambda(tv_-)|_{t=1} = 0 \\ \mathcal{L}_\lambda(v) &= \mathcal{L}_\lambda(v_+) + \mathcal{L}_\lambda(v_-) < 0. \end{aligned}$$

Таким образом, мы нашли функцию  $v \in W \setminus \{0\}$ , такую что  $v \in \mathcal{N}_\lambda^1$ , т.е.  $\mathcal{N}_\lambda^1 \neq \emptyset$ .

Рассмотрим следующую минимизационную задачу с ограничениями:

$$\begin{cases} I_\lambda(u) \rightarrow \min, \\ u \in \mathcal{N}_\lambda^1. \end{cases} \quad (14)$$

**Лемма 3.** Пусть  $1 < q < 2 < \gamma < 2^*$ , и  $\lambda < \lambda_0^*$ . Если  $u \in \mathcal{N}_\lambda^1$  — решение минимизационной задачи (14), то  $u$  — критическая точка  $I_\lambda$  на  $W \setminus \{0\}$ , т.е.

$$\langle D_u I_\lambda(u), \phi \rangle = 0, \quad \forall \phi \in W.$$

*Доказательство.* Пусть  $u \in \mathcal{N}_\lambda^1$  — решение минимизационной задачи (14), т.е.  $\beta = I_\lambda(u) = \inf\{I_\lambda(v) : v \in \mathcal{N}_\lambda^1\}$ . Преположим от противного, что  $D_u I_\lambda(u) \neq 0$ .

Так как  $\lambda < \lambda_0^*$ , то в силу Леммы 2  $t = 1$  является точкой глобального максимума функции  $I_\lambda(tu)$  по  $t$ . Более того, из Замечания 3 следует, что  $t = 1$  также является точкой глобального максимума функций  $I_\lambda(tu_+)$  и  $I_\lambda(tu_-)$  по  $t$ . Следовательно,

$$\begin{aligned} I_\lambda(su_+ + tu_-) &= I_\lambda(su_+) + I_\lambda(tu_-) < \\ &I_\lambda(u_+) + I_\lambda(u_-) = I_\lambda(u_+ + u_-) = I_\lambda(u), \end{aligned} \quad (15)$$

для всех  $(s, t) \in \mathbb{R}_+^2 \setminus \{1, 1\}$ .

Так как по предположению  $D_u I_\lambda(u) \neq 0$ , то в силу непрерывности функционала  $D_u I_\lambda$  существуют  $\alpha, \delta > 0$ , такие что  $\|D_u I_\lambda(v)\| \geq \alpha$  при  $v \in U_{3\delta}(u) = \{w \in W : \|u - w\| < 3\delta\}$ .

Введем функцию

$$g : A = \left( \frac{1-t_1(u_+)}{2}, \frac{1+t_1(u_+)}{2} \right) \times \left( \frac{1-t_1(u_-)}{2}, \frac{1+t_1(u_-)}{2} \right) \rightarrow W,$$



$$g(s, t) = su_+ + tu_-.$$

Напомним, что  $t_1(u_+)$  и  $t_1(u_-)$ , соответственно, точки минимума функций  $I_\lambda(tu_+)$  и  $I_\lambda(tu_-)$  по  $t$ .

Из Предложения 1 и условия  $\lambda < \lambda_0^*$  следует, что  $t_1(u_+), t_1(u_-) < 1$ , следовательно,  $A \neq \emptyset$ . Более того, из (15) следует, что

$$\beta_0 := \max_{(s,t) \in \partial A} I_\lambda(g(s, t)) < \beta.$$

Обозначим  $\varepsilon := \min \left\{ \frac{\beta - \beta_0}{2}, \frac{\alpha\delta}{8} \right\}$  и  $S = U_\delta(u)$ . Тогда из Деформационной леммы (см. Теорему 3 из Аппендикса) следует существование гомотопии  $\eta$ , такой что для  $\eta_1 := \eta(1, \cdot) : W \rightarrow W$  выполняется:

- 1)  $\eta_1(v) = v$ , если  $I_\lambda(v) \leq \beta - 2\varepsilon$ ,
- 2)  $\eta_1(\{v \in S : I_\lambda(v) \leq \beta + \varepsilon\}) \subset \{v \in W : I_\lambda(v) \leq \beta - \varepsilon\}$ ,
- 3)  $I_\lambda(\eta_1(v)) \leq I_\lambda(v)$  для всех  $v \in W$ .

Из 2) следует, что

$$\max_{\{(s,t) \in A : g(s,t) \in S\}} I_\lambda(\eta_1(g(s, t))) < \beta. \quad (16)$$

С другой стороны, из 3) и (15) следует

$$\max_{\{(s,t) \in A : g(s,t) \notin S\}} I_\lambda(\eta_1(g(s, t))) \leq \max_{\{(s,t) \in A : g(s,t) \notin S\}} I_\lambda(g(s, t)) < \beta. \quad (17)$$

Обозначим для удобства

$$f := \eta_1(g(s, t)).$$

Тогда из 1) следует, что  $f(s, t) = g(s, t)$  при  $(s, t) \in \partial A$  в силу выбора  $\varepsilon$ . Рассмотрим отображение

$$\psi : A \rightarrow \mathbb{R}^2, \quad \psi(s, t) := (Q_\lambda(f(s, t)_+), Q_\lambda(f(s, t)_-)),$$

где  $Q_\lambda(su) := \langle D_u I_\lambda(su), u \rangle = s \frac{\partial}{\partial t} I_\lambda(tu)|_{t=s}$ . Отметим, что  $\psi(s, t) = (0, 0)$  тогда и только тогда, когда  $f(s, t)_+, f(s, t)_- \in \mathcal{N}_\lambda$ .

Так как  $f = g$  при  $(s, t) \in \partial A$ , то

$$\psi(s, t) = (Q_\lambda(su_+), Q_\lambda(tu_-)), \quad (s, t) \in \partial A.$$

При этом

$$Q_\lambda \left( \frac{1 - t_1(u_+)}{2} u_+ \right) > 0 > Q_\lambda \left( \frac{1 + t_1(u_+)}{2} u_+ \right), \quad (18)$$

$$Q_\lambda \left( \frac{1 - t_1(u_-)}{2} u_- \right) > 0 > Q_\lambda \left( \frac{1 + t_1(u_-)}{2} u_- \right). \quad (19)$$

Тогда по Теореме 4 из Аппендикса следует существование точки  $(s_0, t_0) \in A$ , такой что  $\psi(s_0, t_0) = (0, 0)$ , следовательно,  $f(s_0, t_0)_+, f(s_0, t_0)_- \in \mathcal{N}_\lambda$ . Более того, из (18), (19) и Предложения 1 следует, что  $\mathcal{L}_\lambda(f(s_0, t_0)_+) < 0$  и  $\mathcal{L}_\lambda(f(s_0, t_0)_-) < 0$ , так как существует единственная точка максимума функций  $I_\lambda(zf(s_0, t_0)_+)$  и  $I_\lambda(zf(s_0, t_0)_-)$  по  $z$  при  $z > 0$ .

Таким образом,  $f(s_0, t_0) \in \mathcal{N}_\lambda^1$ , т.е.  $f(s_0, t_0)$  — допустимая функция минимизационной задачи (14). Кроме этого, из (16) и (17) следует

$$I_\lambda(f(s_0, t_0)) < \beta = \inf \{ I_\lambda(v) : v \in \mathcal{N}_\lambda^1 \},$$

т.е. получили противоречие. Таким образом,  $D_u I_\lambda(u) = 0$ , т.е.  $u$  — критическая точка  $I_\lambda$  на  $W \setminus \{0\}$ .  $\square$

## 3. СУЩЕСТВОВАНИЕ ЗНАКОПЕРЕМЕННЫХ РЕШЕНИЙ

Будем полагать, что  $1 < q < 2 < \gamma < 2^*$ , и  $\lambda < \lambda_0^*$ . Пусть

$$c_1 = \inf\{I_\lambda(v) : v \in \mathcal{N}_\lambda^1\},$$

и  $u_n \in \mathcal{N}_\lambda^1$  — минимизирующая последовательность, т.е.  $I_\lambda(u_n) \rightarrow c_1$ . При этом, в силу Леммы 2,  $c_1 \geq 0$ . Тогда, из коэрцитивности  $I_\lambda$  на  $\mathcal{N}_\lambda$  (см. Лемму 1) следует, что последовательность  $u_n$  ограничена в  $W$ . Отсюда, в силу рефлексивности пространства  $W$ , из теоремы Эберлейна-Шмульяна [20] следует, что существуют  $u, v, w \in W$ , такие что

$$u_n \rightharpoonup u, \quad (u_n)_+ \rightharpoonup v, \quad (u_n)_- \rightharpoonup w \text{ слабо в } W. \quad (20)$$

Более того, оставляя прежнюю индексацию по  $n$ , из теоремы вложения Соболева следует, что

$$u_n \rightarrow u, \quad (u_n)_+ \rightarrow v, \quad (u_n)_- \rightarrow w \text{ в } L^\gamma, \quad (21)$$

$$u_n \rightarrow u, \quad (u_n)_+ \rightarrow v, \quad (u_n)_- \rightarrow w \text{ в } L^q, \quad (22)$$

т.к.  $q < \gamma < 2^*$ .

Из Леммы 4 известно, что при  $r = q$  и  $r = \gamma$  отображение  $h : L^r \rightarrow L^r$  ( $u \rightarrow u_+$ ) непрерывно, поэтому из (21) следует, что  $u_+ = v \geq 0$  и  $u_- = w \leq 0$ . Покажем, что  $u$  меняет знак, т.е.  $u_+ > 0$  и  $u_- < 0$ . Так как  $u_n \in \mathcal{N}_\lambda^1$ , то из Леммы 2 следует, что

$$\lambda \int_{\Omega} (u)_+^q + \int_{\Omega} (u)_+^\gamma dx = \lim_{n \rightarrow \infty} \left( \lambda \int_{\Omega} (u_n)_+^q dx + \int_{\Omega} (u_n)_+^\gamma dx \right) = \lim_{n \rightarrow \infty} \|(u_n)_+\|^2 > 0.$$

Следовательно,  $u_+ > 0$ . Аналогично показывается, что  $u_- < 0$ .

Покажем теперь, что  $(u_n)_+ \rightarrow u_+$  в  $W$ . Из слабой сходимости  $(u_n)_+$  к  $u_+$  в  $W$  и слабой полунепрерывности снизу нормы пространства  $W$  следует, что  $\|u_+\|^2 \leq \liminf_{n \rightarrow \infty} \|(u_n)_+\|^2$ .

Докажем, что имеет место равенство. Предположим, что  $\|u_+\|^2 < \liminf_{n \rightarrow \infty} \|(u_n)_+\|^2$ . Тогда

$$\|u_+\|^2 - \lambda G(u_+) - F(u_+) < \liminf_{n \rightarrow \infty} (\|(u_n)_+\|^2 - \lambda G((u_n)_+) - F((u_n)_+)) = 0.$$

Пусть  $\lambda \in (0, \lambda_0^*)$ . В силу Предложения 1, существуют такие  $\alpha = t_2(u_+) > 0$  и  $\beta = t_2(u_-) > 0$ , что

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial t} I_\lambda(tu_+)|_{t=\alpha} &= 0, & \frac{\partial}{\partial t} I_\lambda(tu_-)|_{t=\beta} &= 0, \\ \frac{\partial^2}{\partial t^2} I_\lambda(tu_+)|_{t=\alpha} &< 0, & \frac{\partial^2}{\partial t^2} I_\lambda(tu_-)|_{t=\beta} &< 0. \end{aligned}$$

В этом случае  $\frac{\partial}{\partial t} I_\lambda(t(\alpha u_+ + \beta u_-))|_{t=1} = 0$ . Тогда, по предположению,

$$\begin{aligned} I_\lambda(\alpha u_+ + \beta u_-) &< \liminf_{n \rightarrow \infty} (I_\lambda(\alpha(u_n)_+ + \beta(u_n)_-)) \\ &= \liminf_{n \rightarrow \infty} (I_\lambda(\alpha(u_n)_+) + I_\lambda(\beta(u_n)_-)). \end{aligned} \quad (23)$$

В свою очередь, в силу Замечания 3,

$$\liminf_{n \rightarrow \infty} (I_\lambda(\alpha(u_n)_+) + I_\lambda(\beta(u_n)_-)) \leq \liminf_{n \rightarrow \infty} (I_\lambda((u_n)_+) + I_\lambda((u_n)_-)), \quad (24)$$

так как  $u_n \in \mathcal{N}_\lambda^1$ , т.е.  $t = 1$  — точка глобального максимума функций  $I_\lambda(tu_+)$  и  $I_\lambda(tu_-)$  по  $t$ . В то же время

$$\liminf_{n \rightarrow \infty} (I_\lambda((u_n)_+) + I_\lambda((u_n)_-)) = \liminf_{n \rightarrow \infty} I_\lambda(u_n) = \inf_{\mathcal{N}_\lambda^1} I_\lambda = c_1. \quad (25)$$

Таким образом, из (23), (24), (25) следует, что  $I_\lambda(\alpha u_+ + \beta u_-) < c_1$ , что противоречит условию. Получили противоречие, следовательно  $(u_n)_+ \rightarrow u_+$ ,  $(u_n)_- \rightarrow u_-$  в  $W$ , и  $\alpha = \beta = 1$ . Аналогичный результат имеет место при  $\lambda \leq 0$ .

Таким образом,  $u \in \mathcal{N}_\lambda^1$  и

$$I_\lambda(u) = \inf\{I_\lambda(v) : v \in \mathcal{N}_\lambda^1\},$$

а значит  $u$  — решение типа основного состояния на множестве  $\mathcal{N}_\lambda^1$ .

#### 4. АППЕНДИКС

Приведем некоторые необходимые утверждения.

**Теорема 2.** Пусть  $\Omega \in \mathbb{R}^N$ ,  $u \in W_0^{1,p}(\Omega)$ ,  $0 \leq p \leq \infty$ . Тогда  $\max\{u, 0\} \in W_0^{1,p}(\Omega)$ , и для  $1 \leq i \leq N$  справедливо следующее равенство в обобщенном смысле:

$$\frac{\partial}{\partial x_i} \max\{u, 0\} = \begin{cases} \frac{\partial u}{\partial x_i}, & \text{в } \{x \in \Omega : u(x) > 0\}, \\ 0, & \text{в } \{x \in \Omega : u(x) \leq 0\}. \end{cases}$$

*Доказательство.* См. [18]. □

**Следствие 2.** Пусть  $\Omega \in \mathbb{R}^N$ ,  $u \in W_0^{1,p}(\Omega)$ ,  $0 \leq p \leq \infty$ . Тогда

$$\frac{\partial u}{\partial x_i} = 0 \text{ п.в. в } E = \{x \in \Omega : u = 0\}, \quad 1 \leq i \leq N.$$

Зададим отображение  $h : L^r \rightarrow L^r$ ,  $r \geq 1$ , формулой  $h(u) = \max\{u, 0\}$ .

**Лемма 4.** Отображение  $h$  непрерывно.

*Доказательство.* Пусть  $u \in L^r(\Omega)$ . Тогда, очевидно,  $u_+ \in L^r(\Omega)$  и  $u_- \in L^r(\Omega)$ . Заметим, что отображение  $h$  почти всюду в  $\Omega$  можно представить в виде  $h(u) = j(u)u$ , где  $j(u) = 1$ , если  $u \geq 0$ , и  $j(u) = 0$ , если  $u < 0$ . Пусть  $u_n \rightarrow u$  в  $L^r(\Omega)$ . Тогда существует подпоследовательность  $u_{n_k}$ , такая что  $u_{n_k} \rightarrow u$  почти всюду в  $\Omega$ . Для краткости обозначений, без ограничения общности, оставим прежнюю индексацию по  $n$ , не переходя к индексации по подпоследовательности. Тогда

$$\begin{aligned} \|h(u_n) - h(u)\|_r^r &= \int_{\Omega} |h(u_n) - h(u)|^r dx = \\ &= \int_{\Omega} |j(u_n)(u_n - u) + (j(u_n) - j(u))u|^r dx. \end{aligned}$$

Заметим, что так как  $\varphi(s) = s^r$  — выпуклая функция при  $r \geq 1$  и  $s \geq 0$ , то, воспользовавшись неравенством Йенсена  $(s_1 + s_2)^r \leq 2^{r-1}(s_1^r + s_2^r)$ , получим

$$\|h(u_n) - h(u)\|_r^r \leq 2^{r-1} \left( \int_{\Omega} |(u_n - u)|^r dx + \int_{\Omega} |(j(u_n) - j(u))u|^r dx \right).$$

Первый интеграл сходится к 0, так как  $u_n \rightarrow u$  в  $L^r(\Omega)$ . С другой стороны, для п.в.  $x \in \Omega$  выполняется  $j(u_n) \rightarrow j(u) = 0$ , либо  $j(u_n) \rightarrow j(u) = 1$ . Отсюда получаем

$$\int_{\Omega} |(j(u_n) - j(u))u|^r dx \leq \sup_{x \in \Omega} (j(u_n) - j(u)) \int_{\Omega} |u|^r dx \rightarrow 0,$$

в силу того, что  $u \in L^r(\Omega)$ . Таким образом,  $\|h(u_n) - h(u)\|_r \rightarrow 0$ . Следовательно,  $h \in C(L^r; L^r)$ . □

**Следствие 3.** *Используя аналогичное рассуждение, легко получить, что  $h \in C(W; W)$ .*

Следующая теорема является одним из вариантов деформационной леммы.

**Теорема 3** (Деформационная лемма). *Пусть  $X$  — банахово пространство,  $I \in C^1(X, \mathbb{R})$ ,  $S \subset X$ ,  $c \in \mathbb{R}$ ,  $\varepsilon > 0$ ,  $\delta > 0$  такие, что*

$$\|D_u I(u)\|_{X^*} \geq \frac{8\varepsilon}{\delta}, \quad \forall u \in I^{-1}([c - 2\varepsilon, c + \varepsilon]) \cap S_{2\delta},$$

где  $S_{2\delta} = \{v \in X : \text{dist}(v, S) \leq 2\delta\}$ . Тогда существует гомотопия  $\eta \in C([0, 1] \times X, X)$ , такая что

- если  $t = 0$ , либо если  $u \notin I^{-1}([c - 2\varepsilon, c + \varepsilon]) \cap S_{2\delta}$ , то  $\eta(t, u) = u$ ;
- $\eta(1, \{v \in S : I(v) \leq c + \varepsilon\}) \subset \{v \in W : I \leq c - \varepsilon\}$ ;
- $\eta(1, \cdot)$  задает гомеоморфизм  $X \rightarrow X$  для всех  $t \in [0, 1]$ ;
- $\|\eta(t, u) - u\|_X \leq \delta$  для любых  $u \in X$ ,  $t \in [0, 1]$ ;
- $I(\eta(\cdot, u))$  не возрастает для любого  $u \in X$ ;
- $I(\eta(t, u)) < c$  для всех  $u \in I^{-1}((-\infty, c]) \cap S_\delta$ ,  $t \in [0, 1]$ .

*Доказательство.* см. [21], Лемма 1.4. □

Следующая теорема является двумерным вариантом теоремы Миранды (см., например, [22]).

**Теорема 4** (Миранда, 1940). *Пусть  $A = \{x \in \mathbb{R}^2 : a_1 \leq x_1 \leq b_1, a_2 \leq x_2 \leq b_2\}$ , отображение*

$$\psi = (\psi_1, \psi_2) : A \rightarrow \mathbb{R}^2$$

*является непрерывным, и*

$$\begin{aligned} \psi_1(a_1, x_2) &\geq 0 \geq \psi_1(b_1, x_2), & \forall x_2 \in (a_2, b_2), \\ \psi_2(x_1, a_2) &\geq 0 \geq \psi_2(x_1, b_2), & \forall x_1 \in (a_1, b_1). \end{aligned}$$

Тогда существует точка  $(x_1^0, x_2^0) \in A$ , такая что  $\psi(x_1^0, x_2^0) = (0, 0)$ .

*Доказательство.* См. [22]. □

## СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. H. Berestycki, P.L. Lions *Nonlinear Scalar Field Equations, I. Existence of a Ground State* // Archive for Rational Mechanics and Analysis, 82. 1983. P. 313–345.
2. T. Cazenave, F. Dickstein, M. Escobedo *A semilinear heat equation with concave-convex nonlinearity* // Rendiconti di Matematica. VII:19. 1999. P. 211–242.
3. A. Ambrosetti, H. Brezis, G. Cerami *Combined effects of concave and convex nonlinearities in some elliptic problems* // J. Funct. Anal. 122. 1994. P. 519–543.
4. T. Bartsch, M. Willem *On an elliptic equation with concave and convex nonlinearities* // Proc. Amer. Math. Soc., 123. 1995. P. 3555–3561.
5. Ya. Il'yasov *On nonlocal existence results for elliptic equations with convex-concave nonlinearities* // Nonlinear Anal. 61. 2005. P. 211–236.
6. L. Boccardo, M. Escobedo, I. Peral *A Dirichlet problem involving critical exponents* // Non-linear Anal., 24:11. 1995. P. 1639–1648.
7. G. Azorero, J. Manfredi, I. Alonso *Sobolev versus Hlder local minimizes and global multiplicity for some quasilinear elliptic equations* // Commun. Contemp. Math., 2:3. 2000. P. 385–404.
8. S. Coleman, V. Glazer, A. Martin *Action minima among solution to a class of Euclidean scalar field equations* // Comm. Math. Phys., 58:2. 1978. P. 211–221.

9. G. Azorero, I. Alonso *Multiplicity of Solutions for Elliptic Problems with Critical Exponent or with a Nonsymmetric Term* // Transactions of the American Mathematical Society. 323:2. 1991. P. 877–895.
10. H. Berestycki, P.L. Lions *Nonlinear scalar field equations, II. existence of infinitely many solutions* // Archive for Rational Mechanics and Analysis. 82. 1983. P. 347–375.
11. A. Castro, J. Cossio, J.M. Neuberger *A sign-changing solution for a superlinear Dirichlet problem.* // Rocky Mountain J. Math. 27:4. 1997. P. 1041–1053.
12. D. Costa, Z. Ding, J.M. Neuberger *A numerical investigation of sign-changing solutions to superlinear elliptic equations on symmetric domains* // Journal of Computational and Applied Mathematics, 131. 2001. P. 299–319.
13. T. Bartsch, T. Weth *A note on additional properties of sign changing solutions to superlinear elliptic equations* // Topol. Methods Nonlinear Anal. 22:1. 2003. P. 1–14.
14. Похожаев С.И. *Об одном подходе к нелинейным уравнениям* // ДАН СССР. 247. 1979. С. 1327–1331.
15. Похожаев С.И. *О методе расслоения решения нелинейных краевых задач* // Тр. МИАН СССР. 192. 1990. С. 146–163.
16. Ya. Il'yasov *On a procedure of projective fibering of functionals on Banach spaces* // Proc. Steklov Inst. Math. 232. 2001. P. 150–156.
17. Ильясов Я.Ш. *Нелокальные исследования бифуркаций решений нелинейных эллиптических уравнений* // Изв. РАН. Сер. матем. 66:6. 2002. С. 19–48.
18. D. Kinderlehrer, G. Stampacchia *An Introduction to Variational Inequalities and Their Applications* // Academic Press. 1979.
19. M. Balabane, J. Dolbeault, H. Ounaies *Nodal solutions for a sublinear elliptic equation* // Nonlinear Analysis: Theory, Methods, Applications. 52. 2003. P. 219–237.
20. Данфорд Н., Шварц Дж. *Линейные операторы. Том 1. Общая теория.* М.: ИЛ, 1962.
21. M. Willem *Minimax Theorems.* Birkhauser, Boston, 1996.
22. M.N. Vrahatis *A short proof and a generalization of Miranda's existence theorem* // Proc. Amer. Math. Soc. 107:3. 1989. P. 701–703.

Владимир Евгеньевич Бобков,  
Институт математики с ВЦ УНЦ РАН,  
ул. Чернышевского, 112,  
450008, г. Уфа, Россия  
E-mail: bobkovve@gmail.com