

ОПТИМАЛЬНАЯ СИСТЕМА ПОДАЛГЕБР АЛГЕБРЫ ЛИ ТОЧЕЧНОЙ ГРУППЫ СИММЕТРИИ НЕЛИНЕЙНОГО УРАВНЕНИЯ ТЕПЛОПРОВОДНОСТИ БЕЗ ИСТОЧНИКА

А.М. ИЛЬЯСОВ

Аннотация. В работе построена оптимальная система подалгебр девятимерной алгебры Ли инфинитезимальных операторов точечной группы симметрии нелинейного уравнения теплопроводности с изотропным тензором теплопроводности со степенной зависимостью от температуры. Результаты представлены в виде леммы и теоремы. Доказано, что с точностью до преобразований внутренних автоморфизмов и некоторых дискретных автоморфизмов существует 117 классов не подобных подалгебр различной размерности.

Ключевые слова: нелинейное уравнение теплопроводности, алгебра Ли, оптимальная система подалгебр.

Mathematics Subject Classification: 35K59.

1. ВВЕДЕНИЕ

Замкнутая система уравнений изотропной пространственной нестационарной фильтрации однофазной жидкости в сильно сцементированном пористом пласте [1] с параметрами флюида и скелета породы, зависящими от порового давления, подходящей заменой переменных приводится к нелинейному трехмерному уравнению теплопроводности с коэффициентами, имеющими степенную зависимость от температуры, и источником, зависящим от градиента температуры. Если пренебречь в уравнениях фильтрации гравитационными силами, то данное уравнение сводится к нелинейному уравнению теплопроводности без источника

$$\frac{\partial u}{\partial t} = \frac{\partial}{\partial x_1} \left(u^\sigma \frac{\partial u}{\partial x_1} \right) + \frac{\partial}{\partial x_2} \left(u^\sigma \frac{\partial u}{\partial x_2} \right) + \frac{\partial}{\partial x_3} \left(u^\sigma \frac{\partial u}{\partial x_3} \right). \quad (1)$$

В работе [2] выполнена групповая классификация пространственного нелинейного уравнения теплопроводности с источником, зависящим только от температуры в случаях анизотропной, трансверсально-изотропной и изотропной теплопроводности.

Как показано в работе [2], в интересующем нас случае изотропной теплопроводности, который соответствует распространенной модели изотропной пористой среды, ядро основных групп состоит из переносов вдоль осей координат четырехмерного пространства-времени и вращений вокруг осей координат. Этому ядру соответствует семимерная алгебра Ли инфинитезимальных операторов. В этой же работе показано, что в случае отсутствия источника и степенной зависимости коэффициентов уравнения от температуры алгебра Ли L_7 расширяется до девятимерной алгебры L_9 с базисом ($\sigma \neq 0$):

$$\begin{aligned} X_1 &= \frac{\partial}{\partial x_1}, & X_2 &= \frac{\partial}{\partial x_2}, & X_3 &= \frac{\partial}{\partial x_3}, & X_4 &= x_3 \frac{\partial}{\partial x_2} - x_2 \frac{\partial}{\partial x_3}, \\ X_5 &= x_1 \frac{\partial}{\partial x_3} - x_3 \frac{\partial}{\partial x_1}, & X_6 &= x_2 \frac{\partial}{\partial x_1} - x_1 \frac{\partial}{\partial x_2}, & X_7 &= \frac{\partial}{\partial t}, \\ X_8 &= 2t \frac{\partial}{\partial t} + x_1 \frac{\partial}{\partial x_1} + x_2 \frac{\partial}{\partial x_2} + x_3 \frac{\partial}{\partial x_3}, \end{aligned} \quad (2)$$

A.M. ILYASOV, OPTIMAL SYSTEM OF LIE ALGEBRA SUBALGEBRAS OF THE POINT SYMMETRIES GROUP FOR NONLINEAR HEAT EQUATION WITHOUT SOURCE.

© Ильясов А.М. 2013.

Поступила 9 января 2013 г.

$$X_9 = \sigma x_1 \frac{\partial}{\partial x_1} + \sigma x_2 \frac{\partial}{\partial x_2} + \sigma x_3 \frac{\partial}{\partial x_3} + 2u \frac{\partial}{\partial u}.$$

Таким образом, к операторам переноса и вращениям добавляются операторы одновременного растяжения по пространству-времени, а также совместного растяжения по пространственным переменным и зависимой переменной.

Далее, с выбранным базисом (2) будет построена оптимальная система подалгебр (ОСП) алгебры Ли L_9 . Линейные преобразования для построения оптимальной системы рассматриваются над полем действительных чисел, так как нас интересуют действительные групповые решения уравнения (1).

2. ГРУППА ВНУТРЕННИХ АВТОМОРФИЗМОВ АЛГЕБРЫ ЛИ L_9

Вычислим сначала коммутаторы базисных операторов алгебры L_9 . По определению, коммутатором базисных операторов (2) X_i и X_j , $i, j = 1, \dots, 9$ называется оператор [3]:

$$[X_i, X_j] = X_i X_j - X_j X_i, \quad i, j = 1, \dots, 9. \tag{3}$$

Вычисления по формуле (3) представлены в табл. 1 коммутаторов операторов алгебры L_9 . Для краткости в таблице операторы заменены их номерами. Например, $-(\sigma)1$ означает $-\sigma X_1$. В таблице 1 в первых столбце и строке стоят базисные операторы, а на их пересечении — значения их коммутаторов.

Табл. 1

	1	2	3	4	5	6	7	8	9
1	0	0	0	0	3	-2	0	1	$(\sigma)1$
2	0	0	0	-3	0	1	0	2	$(\sigma)2$
3	0	0	0	2	-1	0	0	3	$(\sigma)3$
4	0	3	-2	0	6	-5	0	0	0
5	-3	0	1	-6	0	4	0	0	0
6	2	-1	0	5	-4	0	0	0	0
7	0	0	0	0	0	0	0	$(2)7$	0
8	-1	-2	-3	0	0	0	$-(2)7$	0	0
9	$-(\sigma)1$	$-(\sigma)2$	$-(\sigma)3$	0	0	0	0	0	0

Произвольный элемент алгебры L_9 в базисе (2) запишем в виде $X = x^i X_i$, ($i = 1, \dots, 9$). Обозначим через $P_1(x) = (x^1, x^2, x^3)$ и $P_2(x) = (x^4, x^5, x^6)$ проекции координатного вектора \vec{x} для элемента X . Тогда, согласно введенным обозначениям, координатный вектор произвольного одномерного оператора алгебры L_9 можно представить в виде:

$$\vec{x} = (P_1(x), P_2(x), x^7, x^8, x^9). \tag{4}$$

Пусть $X' = x^i X_i$, ($i = 1, \dots, 9$) — некоторый оператор алгебры L_9 в базисе (2) и $Y \in L_9$ — другой инфинитезимальный оператор, записанный в том же базисе. Вычислим группу внутренних автоморфизмов алгебры L_9 . Для любого оператора $Y \in L_9$ однопараметрическая группа внутренних автоморфизмов является решением задачи [3]:

$$\frac{\partial X'}{\partial a} = [X', Y], \quad X'(0) = X. \tag{5}$$

Как показано в [3], для вычисления всех внутренних автоморфизмов достаточно вычислить однопараметрические группы внутренних автоморфизмов для базисных операторов. Таким образом, внутренние автоморфизмы вычисляются из решения уравнений

$$\frac{\partial x^i}{\partial a_j} X_i = x^i [X_i, X_j], \quad x^i(0) = x^i, \quad i, j = 1, \dots, 9, \tag{6}$$

где в (5) вместо оператора Y последовательно берутся базисные операторы X_j .

Пусть $Y = X_1$, тогда из (6) и таблицы коммутаторов имеем:

$$\frac{\partial x^i}{\partial a_1} X_i = x^i [X_i, X_1] = -x^5 X_3 + x^6 X_2 - x^8 X_1 - x^9 \sigma X_1, \quad x^i(0) = x^i, \quad i = 1, \dots, 9$$

или следующую задачу Коши для системы ОДУ для определения координат x^i :

$$\begin{cases} \frac{\partial x^1}{\partial a_1} = -x'^8 - \sigma x'^9, & \frac{\partial x^2}{\partial a_1} = x'^6, & \frac{\partial x^3}{\partial a_1} = -x'^5, & \frac{\partial x^i}{\partial a_1} = 0, \\ x^1(0) = x^1, & x^2(0) = x^2, & x^3(0) = x^3, & x^i(0) = x^i, \quad i = 4, \dots, 9, \end{cases}$$

отсюда получаем следующее решение этой задачи:

$$\begin{cases} x'^1 = -(x^8 + \sigma x^9)a_1 + x^1, \\ x'^2 = x^6 a_1 + x^2, \\ x'^3 = -x^5 a_1 + x^3, \\ x'^i = x^i, \quad i = 4, \dots, 9. \end{cases} \quad (7)$$

Аналогично (7), из (6) и таблицы коммутаторов 1 получим однопараметрические группы для операторов $Y = X_2$ и $Y = X_3$. Легко показать, что композиция полученных однопараметрических групп автоморфизмов определяет трехпараметрическое преобразование проекции $P_1(x)$.

$$\Gamma : P_1(x') = P_1(x) + P_2(x) \times \vec{\alpha} - (x^8 + \sigma x^9) \vec{\alpha},$$

где через x' обозначены преобразованные координаты; $\vec{\alpha} = (a_4, a_5, a_6)$ – параметрический вектор, а « \times » – знак векторного произведения.

Далее, из (6) находим однопараметрическую группу внутренних автоморфизмов алгебры Ли L_9 для оператора $Y = X_4$, которая представляет собой одновременные вращения вокруг осей Ox^1 и Ox^4 :

$$\begin{cases} x'^2 = \sin a_4 \cdot x^3 + \cos a_4 \cdot x^2, \\ x'^3 = \cos a_4 \cdot x^3 - \sin a_4 \cdot x^2, \\ x'^5 = \sin a_4 \cdot x^6 + \cos a_4 \cdot x^5, \\ x'^6 = \cos a_4 \cdot x^6 - \sin a_4 \cdot x^5, \\ x'^i = x^i, \quad i = 1, 4, 7, 8, 9. \end{cases} \quad (8)$$

Аналогично (8), при $Y = X_5$ из (6) получим группу одновременных вращений вокруг осей Ox^2 и Ox^5 , а при $Y = X_6$ – группу одновременных вращений вокруг осей Ox^3 и Ox^6 . Композиция однопараметрических групп вращений определяет трехпараметрические преобразования поворотов O проекций $P_1(x)$ и $P_2(x)$ по формулам:

$$P_1(x') = OP_1(x), \quad P_2(x') = OP_2(x), \quad OO^T = I, \quad \det O = 1.$$

При $Y = X_7$ из (6) получается преобразование, для которого введем обозначение

$$\Pi : x'^7 = -2a_7 x^8 + x^7.$$

При $Y = X_8$ получается однопараметрическая группа одновременного растяжения проекции $P_1(x)$ и координаты x^7 . Для данного преобразования введем обозначение

$$R_1 : P_1(x') = a_8 P_1(x), \quad x'^7 = a_8^2 x^7.$$

Из (6) при $Y = X_9$ вычисляется однопараметрическая группа однородных растяжений проекций $P_1(x)$, для которой введем обозначение

$$R_2 : P_1(x') = a_9 P_1(x).$$

Композиция полученных групп преобразований образует 9: параметрическую группу внутренних автоморфизмов.

Рассмотрим, как внутренние автоморфизмы действуют на различные координатные проекции вектора \vec{x} (4). На проекции координатного вектора \vec{x} действуют следующие группы автоморфизмов: на проекции P_2 действуют только повороты O ; на проекции P_1 действуют повороты O , преобразование Γ , а также растяжения R_1 и R_2 ; координата x^7 изменяется только при преобразовании Π и растяжении R_1 ; на проекцию, задаваемую координатами x_8, x_9 , никакие внутренние автоморфизмы не действуют.

Кроме того, из рассмотрения табл. 1 заметим следующие дискретные автоморфизмы:

$$\begin{aligned} \varepsilon_1 : P_1(x') &= -P_1(x), \\ \varepsilon_2 : x'^7 &= -x^7. \end{aligned}$$

3. ОПТИМАЛЬНЫЕ СИСТЕМЫ ПОДАЛГЕБР

В работе [4] описан алгоритм вычисления оптимальной системы подалгебр произвольной алгебры Ли и приведены примеры вычисления некоторых подалгебр конечномерных алгебр линейного одномерного уравнения теплопроводности, уравнений газовой динамики и уравнений движения изотропной несжимаемой жидкости с коэффициентами вязкости и теплопроводности, зависящими от температуры. Для моделей газовой динамики обзор построенных оптимальных систем подалгебр приведен в работе [5]. Применим данный алгоритм для вычисления оптимальной системы подалгебр алгебры L_9 пространственного нелинейного уравнения теплопроводности без источника с изотропным тензором теплопроводности, имеющим степенную зависимость от температуры.

Рассмотрим табл. 1 коммутаторов базисных операторов алгебры L_9 . Из таблицы видно, что четырехмерное подпространство, натянутое на векторы базиса $\{X_1, X_2, X_3, X_9\}$, является идеалом J_4 алгебры L_9 , а пятимерное подпространство, натянутое на векторы $\{X_4, X_5, X_6, X_7, X_8\}$, является подалгеброй L_5 алгебры L_9 . В свою очередь, подалгебру L_5 можно разложить в прямую сумму своих идеалов $J_{51} = \{X_4, X_5, X_6\}$ и $J_{52} = \{X_7, X_8\}$. Таким образом, справедливо разложение:

$$L_9 = L_5 \dot{\oplus} J_4 = (J_{51} \dot{\oplus} J_{52}) \dot{\oplus} J_4. \quad (9)$$

Обозначим координаты оператора одномерных подалгебр через x^i , двумерных подалгебр – x^i, y^i , трехмерных подалгебр – x^i, y^i, z^i , четырехмерных подалгебр – x^i, y^i, z^i, w^i и т.д.

4. ОПТИМАЛЬНАЯ СИСТЕМА ПОДАЛГЕБР АЛГЕБРЫ L_5

Вычислим оптимальную систему подалгебр алгебры L_5 . Согласно разложению (9) алгебра является прямой суммой своих идеалов J_{51} и J_{52} :

$$L_5 = \{X_4, X_5, X_6\} \dot{\oplus} \{X_7, X_8\} = J_{51} \dot{\oplus} J_{52} \quad (10)$$

Используя алгоритм, описанный в работе [4], вычислим сначала ОСП идеала J_{51} , а затем согласно (10) будем прибавлять к каждому оператору из ОСП идеала J_{51} (в том числе и к нулевому оператору) линейную комбинацию базисных операторов идеала J_{52} , дополняющую операторы из ОСП идеала J_{51} до операторов из алгебры L_5 . Далее, с помощью внутренних автоморфизмов приведем операторы подалгебр из L_5 к наиболее простому виду (сделать минимум произвольных координат операторов). Таким способом найдем ОСП алгебры L_5 , каждый представитель которой имеет своей проекцией одну из подалгебр ОСП идеала J_{51} или нулевую проекцию.

Сначала найдем ОСП идеала J_{51} . Одномерная подалгебра – это произвольный оператор из идеала J_{51} , базисный оператор которого имеет вид $X = x^4 X_4 + x^5 X_5 + x^6 X_6$. Данный оператор можно представить в виде матрицы-строки для координат базисного оператора $(x^4 \ x^5 \ x^6)$. Применив преобразование поворота O и замену базиса, получим $(\ \varepsilon \ 0 \ 0)$. Если $\varepsilon = 0$, то получим нулевую подалгебру, а если $\varepsilon = 1$ – одномерную подалгебру $\{X_4\}$.

Далее рассмотрим произвольную двумерную подалгебру идеала J_{51} , которую можно представить в виде матрицы для координат базисных операторов $\begin{pmatrix} x^4 & x^5 & x^6 \\ y^4 & y^5 & y^6 \end{pmatrix}$. Применив преобразование O и замену базиса, матрицу приведем к виду $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$. Однако для такого базиса не выполняется условие подалгебры $[X_4, X_5] = X_6 \neq \lambda X_4 + \mu X_5$. Таким образом, двумерных подалгебр в ОСП идеала J_{51} нет.

Базис трехмерной подалгебры из J_{51} можно представить в виде действительной невырожденной матрицы $\begin{pmatrix} x^4 & x^5 & x^6 \\ y^4 & y^5 & y^6 \\ z^4 & z^5 & z^6 \end{pmatrix}$. Тогда с помощью замены базиса данную матрицу можно привести к единичной. Получим трехмерную подалгебру: $\{X_4, X_5, X_6\}$. Условие подалгебры выполняется. Итак, ОСП идеала J_{51} состоит из трех подалгебр: одномерной, трехмерной и нулевой.

Далее, вычислим все подалгебры из L_5 , которые имеют нулевую проекцию в J_{51} . Одномерная подалгебра имеет матричное представление координат базисного оператора $(x^7 \ x^8)$. Если $x^8 \neq 0$, то преобразование Π делает $x^7 = 0$, а замена базиса приводит к подалгебре вида $\{X_8\}$.

Если $x^8 = 0$, то замена базиса приводит к подалгебре $\{X_7\}$. Итак, существуют 2 одномерные подалгебры в L_5 с нулевой проекцией в J_{51} .

Двумерная подалгебра с нулевой проекцией имеет вид $\{X_7, X_8\}$. Подалгебр размерности выше 2 с нулевой проекцией нет, т.к. операторы становятся линейно-зависимыми. Итак, в L_5 имеется нулевая, 2 одномерные и 1 двумерная подалгебры с нулевой проекцией в J_{51} .

Одномерная подалгебра в L_5 с проекцией $\{X_4\}$ в J_{51} имеет матричное представление координат оператора $\begin{pmatrix} 1 & x^7 & x^8 \\ 0 & y^7 & y^8 \end{pmatrix}$. Если $x^8 \neq 0$, то преобразование Π делает $x^7 = 0$, а замена базиса приводит к подалгебре $\{X_4 + \alpha X_8\}$. Если $x^8 = 0$, то преобразования R_1 и ε_2 приводят к подалгебре $\{X_4 + X_7\}$. Итак, имеются 2 одномерные подалгебры в L_5 с проекцией $\{X_4\}$ в J_{51} .

Двумерная подалгебра в L_5 с проекцией $\{X_4\}$ в J_{51} имеет матричное представление координат операторов $\begin{pmatrix} 1 & x^7 & x^8 \\ 0 & y^7 & y^8 \end{pmatrix}$. Если $y^8 \neq 0$, то преобразование Π делает $y^7 = 0$, замена базиса делает $y^8 = 1, x^8 = 0$, а преобразования R_1 и ε_2 приводят к подалгебре $\{X_4 + \varepsilon X_7, X_8; \varepsilon = 0, 1\}$. В случае $\varepsilon = 1$ условие подалгебры не выполняется, т.к. $[X_4 + X_7, X_8] = 2X_7 \neq \lambda(X_4 + X_7) + \mu X_8$. Если $\varepsilon = 0$, то получаем подалгебру $\{X_4, X_8\}$. Если $y^8 = 0$, то замена базиса делает $y^7 = 1, x^7 = 0$, что приводит к подалгебре $\{X_4 + \alpha X_8, X_7\}$. Итак, существуют 2 двумерные подалгебры в L_5 с проекцией $\{X_4\}$ в J_{51} .

Трехмерная подалгебра в L_5 с проекцией $\{X_4\}$ в J_{51} только одна: $\{X_4, X_7, X_8\}$.

Трехмерная подалгебра в L_5 с проекцией $\{X_4, X_5, X_6\}$ в J_{51} имеет матричное представление координат операторов $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & x^7 & x^8 \\ 0 & 1 & 0 & y^7 & y^8 \\ 0 & 0 & 1 & z^7 & z^8 \end{pmatrix}$. Вычислив всевозможные коммутаторы подалгебры,

находим, что условие подалгебры выполняется тогда и только тогда, если $x^7 = y^7 = z^7 = x^8 = y^8 = z^8 = 0$. Т.е. получаем исходную проекцию $\{X_4, X_5, X_6\}$.

Четырехмерная подалгебра в L_5 с проекцией $\{X_4, X_5, X_6\}$ в J_{51} имеет матричное представление координат операторов

$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & x^7 & x^8 \\ 0 & 1 & 0 & y^7 & y^8 \\ 0 & 0 & 1 & z^7 & z^8 \\ 0 & 0 & 0 & w^7 & w^8 \end{pmatrix}$. Если $w^8 \neq 0$, то преобразование Π делает $w^7 = 0$, замена базиса делает

$w^8 = 1, x^8 = y^8 = z^8 = 0$, а условия подалгебры дают $x^7 = y^7 = z^7 = 0$ и приводят к подалгебре $\{X_4, X_5, X_6, X_8\}$. Если $w^8 = 0$, то замена базиса делает $w^7 = 1, x^7 = y^7 = z^7 = 0$, а условия подалгебры дают $x^8 = y^8 = z^8 = 0$. Приходим к подалгебре $\{X_4, X_5, X_6, X_7\}$.

Пятимерной подалгеброй в L_5 с проекцией $\{X_4, X_5, X_6\}$ в J_{51} является сама L_5 . Таким образом, существует 1 трехмерная, 2 четырехмерные и 1 пятимерная подалгебра с проекцией $\{X_4, X_5, X_6\}$ в J_{51} .

Итак, доказана следующая лемма.

Лемма 1. *Оптимальная система подалгебр алгебры Ли L_5 с коммутаторами из таблицы 1 с точностью до внутренних автоморфизмов и дискретных автоморфизмов ε_1 и ε_2 состоит из 12 классов неподобных подалгебр. Классы представлены в табл. 2*

Табл. 2

г	i	Базис	г	i	Базис
1	1	$4 + \alpha 8$	3	1	4, 5, 6
	2	$4+7$		2	4, 7, 8
	3	7	4	1	4, 5, 6, 7
	4	8		2	4, 5, 6, 8
2	1	4, 8	5	1	4, 5, 6, 7, 8
	2	$4 + \alpha 8; 7$			
	3	7, 8			

В таблице г – размерность подалгебры; i – порядковый номер подалгебры в данной размерности; α – произвольная постоянная.

5. ОПТИМАЛЬНАЯ СИСТЕМА ПОДАЛГЕБР АЛГЕБРЫ L_9

Далее, согласно (9) алгебра L_9 есть полупрямая сумма подалгебры L_5 и идеала J_4 :

$$L_9 = L_5 \dot{\oplus} J_4 = \{X_4, X_5, X_6, X_7, X_8\} \dot{\oplus} \{X_1, X_2, X_3, X_9\}. \quad (11)$$

Действуя аналогично предыдущему, с помощью доказанной леммы можно построить ОСП алгебры L_9 , взяв в качестве проекций в L_5 подалгебры из табл. 2 и добавляя к их операторам части операторов из идеала J_4 .

Сначала определим ОСП идеала J_4 , которая совпадает с подалгебрами из оптимальной системы алгебры L_9 , имеющими нулевую проекцию на L_5 . Одномерные подалгебры в L_9 с нулевой проекцией на L_5 имеют матричное представление $\begin{pmatrix} x^1 & x^2 & x^3 & x^9 \end{pmatrix}$. Если $x^9 \neq 0$, то преобразование Γ делает $P_1(x) = 0$, а замена базиса дает подалгебру $\{X_9\}$. Если $x^9 = 0$, то поворот O и замена базиса приводят к подалгебре $\{X_1\}$. Итак, имеется 2 одномерные подалгебры в L_9 с нулевой проекцией на L_5 : $\{X_1\}$ – подалгебра 1.1 в табл. 3 и $\{X_9\}$ – подалгебра 1.2 в табл. 3.

Двумерные подалгебры в L_9 с нулевой проекцией на L_5 имеют матричное представление $\begin{pmatrix} x^1 & x^2 & x^3 & x^9 \\ y^1 & y^2 & y^3 & y^9 \end{pmatrix}$. Если $y^9 \neq 0$, то преобразование Γ делает $P_1(y) = 0$, а замена базиса делает $y^9 = 1, x^9 = 0$. Поворот O делает $P_1(x) = \begin{pmatrix} x^1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$. После замены базиса получаем подалгебру $\{X_1, X_9\}$. Если $y^9 = 0$, то поворот O делает $P_1(y) = \begin{pmatrix} y^1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$, а замена базиса делает $y^1 = 1, x^1 = 0$. Далее, поворот O вокруг оси Ox^1 дает $x^3 = 0$. Если $x^9 \neq 0$, то преобразование Γ делает $P_1(x) = 0$, а замена базиса дает $x^9 = 1$ и приходим к полученной выше подалгебре. Если $x^9 = 0$, то замена базиса делает $x^2 = 1$ и получаем подалгебру $\{X_1, X_2\}$. Итак, имеется 2 двумерные подалгебры в L_9 с нулевой проекцией на L_5 : $\{X_1, X_9\}$ – подалгебра 2.2 в табл. 3 и $\{X_1, X_2\}$ – подалгебра 2.1 в табл. 3.

Трехмерные подалгебры в L_9 с нулевой проекцией на L_5 имеют матричное представление $\begin{pmatrix} x^1 & x^2 & x^3 & x^9 \\ y^1 & y^2 & y^3 & y^9 \\ z^1 & z^2 & z^3 & z^9 \end{pmatrix}$. Если $z^9 \neq 0$, то преобразование Γ делает $P_1(z) = 0$, а замена базиса делает $z^9 = 1, x^9 = y^9 = 0$. Поворот O делает $P_1(y) = \begin{pmatrix} y^1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$. Далее, поворот O вокруг оси Ox^1 делает $x^3 = 0$, а замена базиса делает $y^1 = 1$. Получаем подалгебру $\{X_1, X_2, X_9\}$. Если $z^9 = 0$, то поворот O делает $P_1(z) = \begin{pmatrix} z^1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$, а замена базиса делает $z^1 = 1, x^1 = y^1 = 0$. Далее, поворот

O вокруг оси Ox^1 делает $x^3 = 0$, и матрица подалгебры принимает вид $\begin{pmatrix} 0 & x^2 & 0 & x^9 \\ 0 & y^2 & y^3 & y^9 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$. Если

$x^9 \neq 0$, то преобразование Γ делает $x^2 = 0$, а замена базиса дает $x^9 = 1, y^9 = 0$. Далее, поворот O вокруг оси Ox^1 делает $y^3 = 0$, а замена базиса делает $y^2 = 1$. Приходим к полученной выше подалгебре. Если $x^9 = 0$, то замена базиса делает $x^2 = 1, y^2 = 0$. Если $y^9 \neq 0$, то преобразование Γ делает $y^3 = 0$ и снова получаем ту же подалгебру. Если $y^9 = 0$, то замена базиса делает $y^3 = 1$ и получаем подалгебру $\{X_1, X_2, X_3\}$. Итак, имеется 2 трехмерные подалгебры в L_9 с нулевой проекцией на L_5 : $\{X_1, X_2, X_9\}$ – подалгебра 3.2 в табл. 3 и $\{X_1, X_2, X_3\}$ – подалгебра 3.1 в табл. 3.

Четырехмерная подалгебра в L_9 с нулевой проекцией на L_5 совпадает с идеалом J_4 – подалгебра 4.1 в табл. 3.

Для того чтобы вычислить остальные подалгебры из ОСП алгебры L_9 , необходимо согласно (11) к каждой подалгебре из леммы добавлять части операторов из идеала J_4 . При этом одномерные проекции на подпространство L_5 будут иметь подалгебры H размерности $\dim H = 1 \div 5$. Подалгебр более высоких размерностей с одномерными проекциями на подпространство L_5 не существует, т.к., операторы становятся линейно-зависимыми. Аналогично, двумерные проекции на подпространство L_5 имеют подалгебры H размерности $\dim H = 2 \div 6$; трехмерные проекции имеют подалгебры размерности $\dim H = 3 \div 7$; четырехмерные проекции имеют подалгебры размерности $\dim H = 4 \div 8$; пятимерную проекцию имеют подалгебры размерности $\dim H = 5 \div 9$. В работе будут приведены примеры вычислений подалгебр всех размерностей в содержательных случаях. Результаты всех вычислений приводятся в табл. 3.

Рассмотрим одномерную подалгебру 1.1 из табл. 2. Одномерные подалгебры в L_9 с проекцией $\{X_4 + \alpha X_8\}$ на подпространство L_5 будут иметь следующее матричное представление $\begin{pmatrix} 1 & \alpha & x^1 & x^2 & x^3 & x^9 \end{pmatrix}$. Если $\alpha + \sigma x^9 \neq 0$, то преобразование Γ делает $P_1(x) = 0$ и получаем следующую подалгебру $\{X_4 + \alpha X_8 + \beta X_9, \beta \neq -\alpha/\sigma\}$. Если $\alpha + \sigma x^9 = 0$, то после замены параметра $\alpha/\sigma \rightarrow \alpha$ преобразование Γ делает $P_1(x) = \begin{pmatrix} x^1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ и дает подалгебру $\{X_4 + \sigma \alpha X_8 + \varepsilon X_1 - \alpha X_9\}$. Если $\varepsilon = 0$, то эту подалгебру можно объединить с предыдущей. Получим подалгебру без ограничений на значение параметра $\{X_4 + \alpha X_8 + \beta X_9\}$. Если $\varepsilon = 1$, то получаем следующую подалгебру $\{X_4 + X_1 + \alpha(\sigma X_8 - X_9)\}$. Итак, имеется 2 одномерные подалгебры в L_9 с проекцией $\{X_4 + \alpha X_8\}$ на L_5 : $\{X_4 + \alpha X_8 + \beta X_9\}$ – подалгебра 1.3 в табл. 3 и $\{X_4 + X_1 + \alpha(\sigma X_8 - X_9)\}$ – подалгебра 1.4 в табл. 3.

Двумерные подалгебры в L_9 с проекцией $\{X_4 + \alpha X_8\}$ на подпространство L_5 будут иметь матричное представление $\begin{pmatrix} 1 & \alpha & x^1 & x^2 & x^3 & x^9 \\ 0 & 0 & y^1 & y^2 & y^3 & y^9 \end{pmatrix}$. Если $y^9 \neq 0$, то преобразование Γ делает $P_1(y) = 0$, а замена базиса делает $y^9 = 1, x^9 = 0$. Поворот O вокруг оси Ox^1 делает $x^3 = 0$, а из условия подалгебры $[X_4 + \alpha X_8 + x^1 X_1 + x^2 X_2, X_9] = \sigma x^1 X_1 + \sigma x^2 X_2 = 0$ следует, что это возможно при $x^1 = x^2 = 0$. Получаем подалгебру $\{X_4 + \alpha X_8, X_9\}$. Если $y^9 = 0$, то преобразование Γ делает $P_1(x) = \begin{pmatrix} x^1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$, а поворот O вокруг оси Ox^1 делает $y^3 = 0$. Далее, условие подалгебры дает $y^2 = 0$, а замена базиса делает $y^1 = 1, x^1 = 0$. Получаем подалгебру $\{X_4 + \alpha X_8 + \beta X_9, X_1\}$. Итак, существуют 2 двумерные подалгебры в L_9 с проекцией $\{X_4 + \alpha X_8\}$ на L_5 : $\{X_4 + \alpha X_8, X_9\}$ – подалгебра 2.3 в табл. 3 и $\{X_4 + \alpha X_8 + \beta X_9, X_1\}$ – подалгебра 2.4 в табл. 3.

Трехмерные подалгебры в L_9 с проекцией $\{X_4 + \alpha X_8\}$ на подпространство L_5 будут иметь матричное представление $\begin{pmatrix} 1 & \alpha & x^1 & x^2 & x^3 & x^9 \\ 0 & 0 & y^1 & y^2 & y^3 & y^9 \\ 0 & 0 & z^1 & z^2 & z^3 & z^9 \end{pmatrix}$. Если $z^9 \neq 0$, то преобразование Γ делает

$P_1(z) = 0$, а замена базиса делает $z^9 = 1, x^9 = y^9 = 0$. Поворот O вокруг оси Ox^1 делает $x^3 = 0$. Условие подалгебры для коммутатора 1 и 2 операторов приводит к однородной системе уравнений $\begin{cases} y^2(\lambda + \alpha) + y^3 = 0 \\ y^2 - (\lambda + \alpha)y^3 = 0 \end{cases}$ с определителем $\Delta = -(\lambda + \alpha)^2 - 1 \neq 0$, откуда следует $y^2 = y^3 = 0$.

Замена базиса делает $y^1 = 1, x^1 = 0$. Получаем подалгебру $\{X_4 + \alpha X_8, X_1, X_9\}$. Если $y^9 \neq 0$, то, поменяв 2 последние строки местами, приходим к уже рассмотренному случаю. Если $y^9 = z^9 = 0$, то преобразование Γ делает $P_1(x) = \begin{pmatrix} x^1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$, а поворот O вокруг оси Ox^1 делает $y^3 = 0$.

Получаем следующее представление подалгебры $\begin{pmatrix} 1 & \alpha & x^1 & 0 & 0 & x^9 \\ 0 & 0 & y^1 & y^2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & z^1 & z^2 & z^3 & 0 \end{pmatrix}$. Условие подалгебры

для коммутатора 1 и 2 операторов приводит к системе уравнений $\begin{cases} \mu z^1 = -(\lambda + \alpha + \sigma x^9)y^1 \\ \mu z^2 = -(\lambda + \alpha + \sigma x^9)y^2 \\ \mu z^3 = y^2 \end{cases}$.

Имеются 2 возможности. 1) $y^2 \neq 0$. Из последнего уравнения системы следует $\mu \neq 0, z^3 \neq 0$. Тогда замена базиса делает $y^2 = 1, z^2 = 0, z^3 = 1$ и из первого уравнения системы следует $z^1 = 0$. Из условия подалгебры для коммутатора 1 и 3 операторов следует $y^1 = 0$. Получаем подалгебру $\{X_4 + \alpha X_8 + \varepsilon X_1 + \beta X_9, X_2, X_3\}$. Если $\varepsilon = 0$, то имеем подалгебру $\{X_4 + \alpha X_8 + \beta X_9, X_2, X_3\}$. Если $\varepsilon = 1$ и $\alpha + \sigma \beta \neq 0$, то преобразование Γ делает $x^1 = 0$. Получаем подалгебру $\{X_4 + \alpha X_8 + \beta X_9, X_2, X_3; \beta \neq -\alpha/\sigma\}$, которая вкладывается в предыдущую. Если $\varepsilon = 1$ и $\alpha + \sigma \beta = 0$, то имеем подалгебру $\{X_4 + X_1 + \alpha(\sigma X_8 - X_9), X_2, X_3\}$. 2) $y^2 = 0$. Замена базиса делает $y^1 = 1, x^1 = z^1 = 0$, а из условия подалгебры для 1 и 3 операторов следует $z^2 = z^3 = 0$. Т.е. в этом случае операторы линейно-зависимы. Итак, существуют 3 трехмерные подалгебры в L_9 с проекцией $\{X_4 + \alpha X_8\}$ на L_5 : $\{X_4 + \alpha X_8, X_1, X_9\}$ – подалгебра 3.3 в табл. 3, $\{X_4 + \alpha X_8 + \beta X_9, X_2, X_3\}$ – подалгебра 3.4 в табл. 3 и $\{X_4 + X_1 + \alpha(\sigma X_8 - X_9), X_2, X_3\}$ – подалгебра 3.5 в табл. 3.

Четырехмерные подалгебры в L_9 с проекцией $\{X_4 + \alpha X_8\}$ на подпространство L_5 будут иметь

матричное представление $\begin{pmatrix} 1 & \alpha & x^1 & x^2 & x^3 & x^9 \\ 0 & 0 & y^1 & y^2 & y^3 & y^9 \\ 0 & 0 & z^1 & z^2 & z^3 & z^9 \\ 0 & 0 & w^1 & w^2 & w^3 & w^9 \end{pmatrix}$. Возможны два случая. 1) Если $w^9 \neq 0$,

то преобразование Γ делает $P_1(w) = 0$, а замена базиса делает $w^9 = 1$, $x^9 = y^9 = z^9 = 0$. Поворот O вокруг оси Ox^1 делает $z^3 = 0$. Далее, можно считать, что $z^2 = 1$, т.к. это можно сделать либо переменной местами операторов 2 и 3, либо заменой координат в операторе 3. Замена базиса делает $x^2 = y^2 = 0$. Условие подалгебры для коммутатора 1 и 3 операторов

приводит к системе уравнений $\begin{cases} -\alpha z^1 = \gamma y^1 + \kappa z^1 \\ -\alpha = \kappa \\ 1 = \gamma y^3 \end{cases}$, откуда следует $y^1 = 0$, $y^3 \neq 0$. Далее,

замена базиса делает $y^3 = 1$, $x^3 = 0$. Из условия подалгебры для коммутатора 1 и 4 операторов следует, что $x^1 = 0$. И, наконец, условие подалгебры для коммутатора 1 и 2 операторов

приводит к системе уравнений $\begin{cases} \mu z^1 = 0 \\ -\alpha = \lambda \\ -1 = \mu \end{cases}$, откуда следует $z^1 = 0$. Т.о. получаем подалгебру $\{X_4 + \alpha X_8, X_3, X_2, X_9\}$.

2) Если $y^9 = z^9 = w^9 = 0$, то операторы подалгебры линейно-независимы, если выполняются неравенства: $y^1 \neq 0$, $z^2 \neq 0$, $w^3 \neq 0$. Тогда замена базиса приводит к подалгебре $\{X_4 + \alpha X_8 + \beta X_9, X_1, X_2, X_3\}$. Итак, существуют 2 четырехмерные подалгебры в L_9 с проекцией $\{X_4 + \alpha X_8\}$ на L_5 : $\{X_4 + \alpha X_8, X_3, X_2, X_9\}$ – подалгебра 4.2 в табл. 3 и подалгебра 4.3 в табл. 3: $\{X_4 + \alpha X_8 + \beta X_9, X_1, X_2, X_3\}$.

Пятимерные подалгебры в L_9 с проекцией $\{X_4 + \alpha X_8\}$ на подпространство L_5 будут иметь невырожденное матричное представление

$$\begin{pmatrix} 1 & \alpha & x^1 & x^2 & x^3 & x^9 \\ 0 & 0 & y^1 & y^2 & y^3 & y^9 \\ 0 & 0 & z^1 & z^2 & z^3 & z^9 \\ 0 & 0 & w^1 & w^2 & w^3 & w^9 \\ 0 & 0 & s^1 & s^2 & s^3 & s^9 \end{pmatrix}.$$

Операторы подалгебры линейно-независимы, если выполняются неравенства: $y^1 \neq 0$, $z^2 \neq 0$, $w^3 \neq 0$, $s^9 \neq 0$. Тогда замена базиса приводит к подалгебре $\{X_1, X_2, X_3, X_9\}$. Т.о., имеется 1 пятимерная подалгебра в L_9 с проекцией $X_4 + \alpha X_8$ на L_5 : $X_4 + \alpha X_8, X_1, X_2, X_3, X_9$ – подалгебра 5.1 в табл. 3.

Далее рассмотрим пятимерную подалгебру 5.1 из табл. 2. Шестимерные подалгебры в L_9 с проекцией $\{X_4, X_5, X_6, X_7, X_8\}$ на подпространство L_5 будут иметь матричное представление

$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & x^1 & x^2 & x^3 & x^9 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & y^1 & y^2 & y^3 & y^9 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & z^1 & z^2 & z^3 & z^9 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & w^1 & w^2 & w^3 & w^9 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & s^1 & s^2 & s^3 & s^9 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & t^1 & t^2 & t^3 & t^9 \end{pmatrix}$. Условия подалгебры для коммутаторов первых 3 опера-

торов друг с другом дают $x^9 = y^9 = z^9 = 0$. Имеется 2 возможности. 1) Если $t^9 \neq 0$, то преобразование Γ делает $P_1(t) = 0$, а замена базиса делает $t^9 = 1$, $w^9 = s^9 = 0$. Далее, условие подалгебры для коммутаторов 1 и 6 операторов дает $P_1(x) = 0$; 2 и 6 операторов дает $P_1(y) = 0$; 3 и 6 операторов дает $P_1(z) = 0$; 4 и 6 операторов дает $P_1(w) = 0$, а 5 и 6 операторов дает $P_1(s) = 0$. Получаем подалгебру $\{X_4, X_5, X_6, X_7, X_8, X_9\}$. 2) Если $t^9 = 0$, то условие подалгебры для коммутаторов

1 и 6 операторов приводит к однородной системе с ненулевым детерминантом $\begin{cases} \lambda t^2 + t^3 = 0 \\ t^2 - \lambda t^3 = 0 \end{cases}$,

откуда следует $t^2 = t^3 = 0$. Замена базиса делает $t^1 = 1$. Условие подалгебры для коммутаторов 2 и 6 операторов дает $[X_5 + y^1 X_1 + y^2 X_2 + y^3 X_3, X_1] = -X_3 = 0$, что невозможно. Т.о., во втором случае подалгебр нет. Итак, существует одна шестимерная подалгебра $\{X_4, X_5, X_6, X_7, X_8, X_9\}$ с проекцией $\{X_4, X_5, X_6, X_7, X_8\}$ на подпространство L_5 – подалгебра 6.7 в табл. 3.

Семимерной подалгебры в L_9 с проекцией $\{X_4, X_5, X_6, X_7, X_8\}$ на подпространство L_5 не существует, т.к. не выполняются условия подалгебры. В качестве примера вычисления семимерной подалгебры возьмем подалгебру с проекцией $\{X_4, X_5, X_6, X_8\}$ – подалгебру 4.2 из табл. 2 леммы.

Ее матричное представление есть
$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & x^1 & x^2 & x^3 & x^9 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & y^1 & y^2 & y^3 & y^9 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & z^1 & z^2 & z^3 & z^9 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & w^1 & w^2 & w^3 & w^9 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & s^1 & s^2 & s^3 & s^9 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & t^1 & t^2 & t^3 & t^9 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & u^1 & u^2 & u^3 & u^9 \end{pmatrix}$$
. Условия подалгебры для

коммутаторов первых трех операторов друг с другом дают $x^9 = y^9 = z^9 = 0$. Имеются 2 возможности. 1) Если $u^9 \neq 0$, то преобразование Γ делает $P_1(u) = 0$, а замена базиса делает $u^9 = 1$, $w^9 = s^9 = t^9 = 0$. Далее можно считать, что $t^2 = 1$, т.к. это можно сделать либо переменными местами операторов 5 и 6, либо заменой координат в операторе 6. Тогда замена базиса делает $s^2 = 0$, а условие подалгебры коммутатора 2 и 5 операторов приводит к однородной системе с

ненулевым детерминантом $\begin{cases} \gamma s^1 - s^3 = 0 \\ s^1 + \gamma s^3 = 0 \end{cases}$, откуда следует $s^1 = s^3 = 0$. Т.е. операторы линейно-

зависимы. 2) Если $s^9 = t^9 = u^9 = 0$, то операторы 5÷7 подалгебры линейно-независимы, если $s^1 \neq 0$, $t^2 \neq 0$, $u^3 \neq 0$. Заменой базиса получаем подалгебру $\{X_4, X_5, X_6, X_8, X_1, X_2, X_3\}$. Итак, существует одна семимерная подалгебра $\{X_4, X_5, X_6, X_8, X_1, X_2, X_3\}$ с проекцией $\{X_4, X_5, X_6, X_8\}$ на подпространство L_5 – подалгебра 7.4 в табл. 3.

Рассмотрим пример вычисления восьмимерной подалгебры в L_9 с проекцией $\{X_4, X_5, X_6, X_7, X_8\}$ на подпространство L_5 .

Матричное представление подалгебры имеет вид:
$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & x^1 & x^2 & x^3 & x^9 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & y^1 & y^2 & y^3 & y^9 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & z^1 & z^2 & z^3 & z^9 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & w^1 & w^2 & w^3 & w^9 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & s^1 & s^2 & s^3 & s^9 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & t^1 & t^2 & t^3 & t^9 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & u^1 & u^2 & u^3 & u^9 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & v^1 & v^2 & v^3 & v^9 \end{pmatrix}$$
.

Условия подалгебры для коммутаторов первых трех операторов друг с другом дают $x^9 = y^9 = z^9 = 0$. Имеются 2 возможности. 1) Если $v^9 \neq 0$, то преобразование Γ делает $P_1(v) = 0$, а замена базиса делает $v^9 = 1$, $w^9 = s^9 = t^9 = u^9 = 0$. Далее, как и выше, можно считать, что $u^2 = 1$. Тогда замена базиса делает $t^2 = 0$, а условие подалгебры коммутатора 2

и 6 операторов приводит к однородной системе с ненулевым детерминантом $\begin{cases} \chi t^1 - t^3 = 0 \\ t^1 + \chi t^3 = 0 \end{cases}$,

откуда следует $t^1 = t^3 = 0$. Т.е. операторы линейно-зависимы. 2) Если $t^9 = u^9 = v^9 = 0$, то три последних оператора подалгебры линейно-независимы, если $t^1 \neq 0$, $u^2 \neq 0$, $v^3 \neq 0$. Замена базиса делает $P_1(t) = (1 \ 0 \ 0)$; $P_1(u) = (0 \ 1 \ 0)$; $P_1(v) = (0 \ 0 \ 1)$, а также $P_1(x) = P_1(y) = P_1(z) = P_1(w) = P_1(s) = 0$. Далее, условие подалгебры коммутатора 4 и 5 операторов дает $[X_7 + w^9 X_9, X_8 + s^9 X_9] = 2X_7 = \omega(X_7 + w^9 X_9)$, откуда следует $w^9 = 0$. Т.о. получаем подалгебру 8.3 в табл. 3: $\{X_4, X_5, X_6, X_7, X_8 + \alpha X_9, X_1, X_2, X_3\}$.

Очевидно, что девятимерной подалгеброй с проекцией $\{X_4, X_5, X_6, X_7, X_8\}$ на подпространство L_5 в L_9 является сама алгебра L_9 , что достигается заменой базиса в соответствующем матричном представлении. Это – подалгебра 9.1 в табл. 3.

Аналогично, согласно (11) вычисляются подалгебры всевозможных размерностей из L_9 с проекциями на подпространство L_5 из табл. 2 леммы. При фиксированных параметрах некоторые подалгебры будут вкладываться в уже вычисленные подалгебры из оптимальной системы, а другие подалгебры будут самостоятельными представителями ОСП. Таким образом, вычисляется оптимальная система подалгебр алгебры L_9 . Результатом вычислений будет следующая теорема.

Теорема 1. *Оптимальная система подалгебр алгебры Ли L_9 с коммутаторами из табл. 1 с точностью до внутренних автоморфизмов и дискретных автоморфизмов ε_1 и ε_2 состоит из 117 классов неподобных подалгебр, представленных в табл. 3, где α, β – произвольные постоянные; $\sigma \neq 0$ – показатель степени у коэффициентов уравнения (1).*

Табл. 3

г	i	Базис	Проекция в L_5
9	1	1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9	5.1
8	1	4, 5, 6, 7, 1, 2, 3, 9	4.1
	2	4, 5, 6, 8, 1, 2, 3, 9	4.2
	3	4, 5, 6, 7, 8 + α 9, 1, 2, 3	5.1
7	1	4, 5, 6, 1, 2, 3, 9	3.1
	2	4, 7, 8, 1, 2, 3, 9	3.2
	3	4, 5, 6, 7, 1, 2, 3	4.1
	4	4, 5, 6, 8 + α 9, 1, 2, 3	4.2
6	1	4, 8, 1, 2, 3, 9	2.1
	2	4 + α 8, 7, 1, 2, 3, 9	2.2
	3	7, 8, 1, 2, 3, 9	2.3
	4	4, 5, 6, 1, 2, 3	3.1
	5	4 + α 9, 7, 8 + β 9, 1, 2, 3	3.2
	6	4, 7, 8, 2, 3, 9	3.2
	7	4, 5, 6, 7, 8, 9	5.1
5	1	4 + α 8, 1, 2, 3, 9	1.1
	2	4 + 7, 1, 2, 3, 9	1.2
	3	7, 1, 2, 3, 9	1.3
	4	8, 1, 2, 3, 9	1.4
	5	4, 8, 2, 3, 9	2.1
	6	4 + α 9, 8 + β 9, 1, 2, 3	2.1
	7	4 + α 8, 7, 2, 3, 9	2.2
	8	4 + α 8 + β 9, 7, 1, 2, 3	2.2
	9	7, 8, 2, 3, 9	2.3
	10	7, 8 + α 9, 1, 2, 3	2.3
	11	4 + α 1 + β 9, 7, σ 8 - 9, 2, 3; $\beta \neq 0$	3.2
	12	4 + α 9, 7, 8 + β 9, 2, 3; $\beta \neq -1/\sigma$	3.2
	13	4 + α 1, 7, σ 8 + β 1 - 9, 2, 3; $\alpha^2 + \beta^2 = 1$	3.2
	14	4, 7, 8, 1, 9	3.2
	15	4, 7 + 1, σ 8 + α 1 + 9, 2, 3	3.2
	16	4, 5, 6, 7, 9	4.1
	17	4, 5, 6, 8, 9	4.2
	18	4, 5, 6, 7, 8 + α 9	5.1
4	1	1, 2, 3, 9	0
	2	4 + α 8, 2, 3, 9	1.1
	3	4 + α 8 + β 9, 1, 2, 3	1.1
	4	4 + 7, 2, 3, 9	1.2
	5	4 + 7 + α 9, 1, 2, 3	1.2
	6	7, 1, 2, 9	1.3
	7	7 + α 9, 1, 2, 3	1.3
	8	8, 1, 2, 9	1.4
	9	8 + α 9, 1, 2, 3	1.4
	10	4, 8, 1, 9	2.1
	11	4 + α 9, 8 + β 9, 2, 3	2.1

г	і	Базис	Проекция в L_5
	12	$4 + \alpha 1, \sigma 8 + \beta 1 - 9, 2, 3; \alpha^2 + \beta^2 = 1$	2.1
	13	$4 + \alpha 8, 7, 1, 9$	2.2
	14	$4 + \alpha 9, 7 + \beta 9, 2, 3; \beta \neq 0$	2.2
	15	$4 + \alpha 1, 7 + 1, 2, 3$	2.2
	16	$4 + \alpha 8 + \beta 9, 7, 2, 3$	2.2
	17	$4 + \alpha(\sigma 8 - 9) + 1, 7, 2, 3$	2.2
	18	$7, 8, 1, 9$	2.3
	19	$7, 8 + \alpha 9, 2, 3$	2.3
	20	$7, 1 + \sigma 8 - 9, 2, 3$	2.3
	21	$7 + 1, \sigma 8 + 9, 2, 3$	2.3
	22	$4, 5, 6, 9$	3.1
	23	$4, 7, 8, 9$	3.2
	24	$4 + \alpha 9, 7, 8 + \beta 9, 1$	3.2
	25	$4, 5, 6, 7 + \alpha 9$	4.1
	26	$4, 5, 6, 8 + \alpha 9$	4.2
3	1	$1, 2, 3$	0
	2	$1, 2, 9$	0
	3	$4 + \alpha 8, 1, 9$	1.1
	4	$4 + \alpha 8 + \beta 9, 2, 3$	1.1
	5	$4 + 1 + \alpha(\sigma 8 - 9), 2, 3$	1.1
	6	$4 + 7, 1, 9$	1.2
	7	$4 + 7 + \beta 9, 2, 3$	1.2
	8	$4 + 7 + 1, 2, 3$	1.2
	9	$7, 1, 9$	1.3
	10	$7 + \alpha 9, 3, 2$	1.3
	11	$7 + 1, 3, 2$	1.3
	12	$8, 1, 9$	1.4
	13	$8 + \alpha 9, 3, 2$	1.4
	14	$8 + 1, 3, 2$	1.4
	15	$4, 8, 9$	2.1
	16	$4 + \alpha 9, 8 + \beta 9, 1$	2.1
	17	$4 + \alpha 8, 7, 9$	2.2
	18	$4 + \alpha 8 + \beta 9, 7, 1$	2.2
	19	$4 + \alpha 9, 7 + \beta 9, 1$	2.2
	20	$7, 8, 9$	2.3
	21	$7, 8 + \alpha 9, 1$	2.3
	22	$7 + 2, \sigma 8 + 9, 1$	2.3
	23	$7, \sigma 8 + 2 - 9, 1$	2.3
	24	$4, 5, 6$	3.1
	25	$4, 7 + \alpha 1, \sigma 8 + 9; \alpha \neq 0$	3.2
	26	$4 + \alpha 9, 7, 8 + \beta 9$	3.2
2	1	$1, 2$	0
	2	$1, 9$	0
	3	$4 + \alpha 8, 9$	1.1
	4	$4 + \alpha 8 + \beta 9, 1$	1.1
	5	$4 + 7, 9$	1.2
	6	$4 + 7 + \alpha 9, 1$	1.2
	7	$7, 9$	1.3
	8	$7 + \alpha 9, 1$	1.3
	9	$7 + 2, 1$	1.3

r	i	Базис	Проекция в L_5
	10	8, 9	1.4
	11	$8 + \alpha 9$, 1	1.4
	12	$8 + 2$, 1	1.4
	13	$4 + \alpha 9$, $8 + \beta 9$	2.1
	14	$4 + \alpha 1$, $\sigma 8 + \beta 1 - 9$; $\alpha^2 + \beta^2 = 1$	2.1
	15	$4 + \alpha 8 + \beta 9$, 7	2.2
	16	$4 + \alpha 9$, $7 + \beta 9$; $\beta \neq 0$	2.2
	17	$4 + 1 + \alpha(\sigma 8 - 9)$, 7	2.2
	18	$4 + \alpha(\sigma 8 + 9)$, $7 + 1$; $\alpha \neq 0$	2.2
	19	$4 + \alpha 1$, $7 + 1$	2.2
	20	7, $8 + \alpha 9$	2.3
	21	$7 + 1$, $\sigma 8 + 9$	2.3
	22	7, $\sigma 8 + 1 - 9$	2.3
1	1	1	0
	2	9	0
	3	$4 + \alpha 8 + \beta 9$	1.1
	4	$4 + 1 + \alpha(\sigma 8 - 9)$	1.1
	5	$4 + 7 + 1$	1.2
	6	$4 + 7 + \alpha 9$	1.2
	7	$7 + 1$	1.3
	8	$7 + \alpha 9$	1.3
	9	$8 + \alpha 9$	1.4
	10	$\sigma 8 + 1 - 9$	1.4

На рисунке 1 показана гистограмма распределения числа подалгебр N в оптимальной системе от их размерности r . Видно, что на подалгебрах размерности 3 и 4 достигается максимум числа подалгебр.

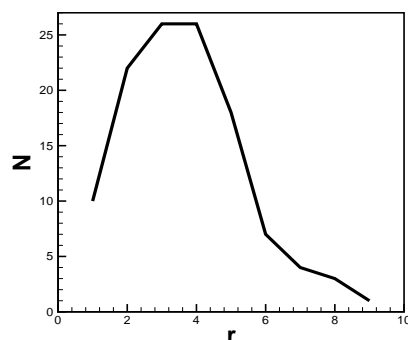


Рис. 1.

Автор выражает искреннюю благодарность д.ф.-м.н., профессору Салавату Валеевичу Хабирову за постановку задачи и постоянное внимание к данной работе.

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Нигматулин Р.И. *Основы механики гетерогенных сред*, М.: Наука, 1978. 336 с.
2. Дородницын В.А., Князева И.В., Смирчевский С.Р. *Групповые свойства уравнения теплопроводности с источником в двумерном и трехмерном случаях* // Дифференциальные уравнения. Т. 19, № 7. 1983. С. 1215–1223.
3. Овсянников Л.В. *Групповой анализ дифференциальных уравнений*. М.: Наука, 1978. 399 с.
4. Чиркунов Ю.А., Хабиров С.В. *Элементы симметричного анализа дифференциальных уравнений механики сплошной среды* Новосибирск: изд. НГТУ. 2012. 659 с.
5. Хабиров С.В. *Неизоморфные алгебры Ли, допускаемые моделями газовой динамики* // Уфимский математический журнал. Т. 3, № 2. 2011. С. 87–90.

Айдар Мартисович Ильясов,
РН-УфаНИПИнефть,
ул. Революционная, 96/2,
450078, г. Уфа, Россия
E-mail: AMIlyasov@gmail.com